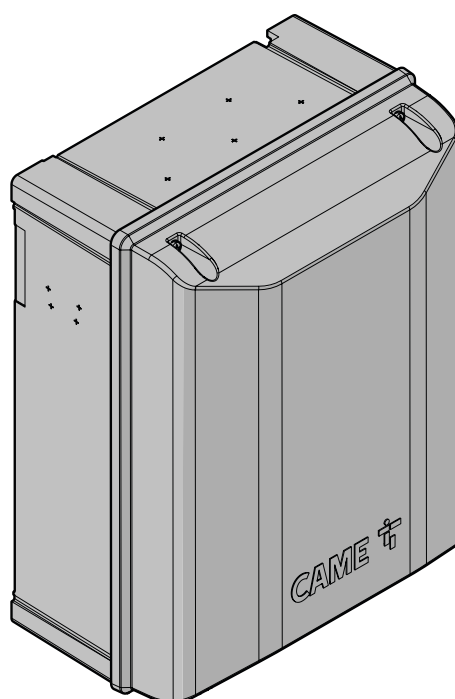


Centrala sterująca do motoreduktorów 24 V

FA02252-PL

CE

EAC

**ZLX24MA****ZLX24MR****INSTRUKCJA INSTALACJI**

⚠ Ważne instrukcje dotyczące bezpieczeństwa.

⚠ Postępować zgodnie z wszystkimi instrukcjami, ponieważ nieprawidłowo przeprowadzona instalacja może prowadzić do poważnych obrażeń.

⚠ Przed przystąpieniem do dalszych działań, należy przeczytać również ostrzeżenia ogólne kierowane do użytkownika.

Urządzenie należy wykorzystywać wyłącznie do celu, do jakiego zostało jednoznacznie przeznaczone; wszelkie inne użycie jest uważane za niebezpieczne. • Producent nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne szkody spowodowane błędnym, niewłaściwym lub nieracjonalnym użytkowaniem. • Produkt omawiany w instrukcji został zaprojektowany w celu zmontowania go z maszynami nieukończonymi lub urządzeniami, tworząc w ten sposób maszynę podlegającą przepisom Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. • Montaż końcowy musi zostać przeprowadzony zgodnie z Dyrektywą maszynową 2006/42/WE oraz obowiązującymi normami europejskimi. • Producent zrzeka się wszelkiej odpowiedzialności związanej ze stosowaniem nieoryginalnych produktów; oznacza to także wygaśnięcie gwarancji. • Wszystkie czynności wymienione w niniejszej instrukcji mogą być przeprowadzane wyłącznie przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników oraz w pełnej zgodności z obowiązującymi przepisami. • Przygotowanie przewodów, montaż, podłączenie i testowanie musi być przeprowadzone zgodnie z zasadami poprawnego i bezpiecznego wykonywania prac technicznych oraz obowiązującymi przepisami. • Podczas każdego etapu montażu należy się upewnić, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu. • Wszystkie komponenty (np. siłowniki, fotokomórki, listwy bezpieczeństwa itp) wymagane do uzyskania zgodności instalacji końcowej z Dyrektywą Maszynową 2006/42/WE oraz ze zharmonizowanymi normami technicznymi odniesienia zostały określone w ogólnym katalogu produktów CAME lub na stronie internetowej www.came.com. • Sprawdzić, czy podany zakres temperatur jest odpowiedni dla danego miejsca instalacji. • Upewnić się, że w miejscu instalacji produkt nie jest narażony na zmoczenie bezpośrednimi strumieniami wody (spryskiwacze, myjki ciśnieniowe itd.). • Zgodnie z normami technicznymi dotyczącymi montażu, należy wyposażyć sieć zasilania w odpowiedni wyłącznik wielobiegunowy, który umożliwi całkowite odłączenie zasilania w warunkach III kategorii przebiegu. • Odpowiednio ograniczyć cały obszar, aby uniemożliwić dostęp osób nieupoważnionych, zwłaszcza osób niepełnoletnich i dzieci. • Zaleca się stosowanie odpowiednich zabezpieczeń w celu uniknięcia ewentualnych zagrożeń mechanicznych wynikających z obecności osób w zasięgu działania napędu. • Przewody elektryczne należy poprowadzić w odpowiednich rurach osłonowych, kanałach kablowych oraz przez przepusty kablowe w celu zapewnienia odpowiedniej ochrony przed uszkodzeniami mechanicznymi. • Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator). • Przed przystąpieniem do instalacji należy sprawdzić, czy sterowana część jest w dobrym stanie technicznym oraz czy prawidłowo się otwiera i zamyka. • Produkt nie może być używany do automatyzacji części sterowanej wyposażonej w furtkę dla pieszych, chyba że napęd może być aktywowany tylko w przypadku furtki znajdującej się w pozycji bezpieczeństwa. • Upewnić się, że zapobieżono możliwości uwięzienia pomiędzy częścią sterowaną a sąsiadującymi z nią elementami stałymi w wyniku ruchu części sterowanej. W przypadku automatyzacji ruchu poziomego bramki dla pieszych, można to osiągnąć, jeśli odległość pomiędzy częścią sterowaną a elementami stałymi nie przekracza 8 mm. Uważa się jednakże, że poniższe odległości są wystarczające, aby uniknąć pochwycenia wymienionych części ciała:

- w przypadku palców, odległość większa niż 25 mm;
- w przypadku stóp, odległość większa niż 50 mm;
- w przypadku głowy, odległość większa niż 300 mm;
- w przypadku całego ciała, odległość większa niż 500 mm.

Jeśli nie można uzyskać takich odległości, wymagane są specjalne zabezpieczenia. • Wszystkie stałe elementy sterownicze muszą być dobrze widoczne po zakończeniu montażu i znajdować się w takim położeniu, które umożliwi ich obsługę i jednoczesną bezpośrednią obserwację sterowanej części przy zachowaniu bezpiecznej odległości od części w ruchu. Jeśli element sterowniczy wymaga podtrzymywania, należy go zainstalować na minimalnej wysokości 1,5 m od podłoża i zadbać, aby nie był dostępny dla osób postronnych. • W przypadku pracy w trybie wymagającym podtrzymywania elementu sterowniczego, zapewnić w systemie przycisk STOP, umożliwiający odłączenie głównego zasilania napędu w celu zablokowania ruchu części prowadzonej. • W pobliżu mechanizmu wysprzęglania ręcznego umieścić na stałe etykietę (jeśli nie jest już ona założona) objaśniającą sposób jego obsługi. • Upewnić się, że napęd została odpowiednio wyregulowany, a urządzenia zabezpieczające i system ręcznego wysprzęglania działają poprawnie. • Przed przekazaniem urządzenia użytkownikowi sprawdzić zgodność systemu z normami zharmonizowanymi oraz z zasadniczymi wymaganiami Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. • Umieścić w dobrze widocznym miejscu piktogramy ostrzegające przed potencjalnym ryzykiem resztkowym i zapoznać z nimi użytkownika końcowego. • Umieścić tabliczkę identyfikacyjną urządzenia w dobrze widocznym miejscu po zakończeniu montażu. • Uszkodzony przewód zasilający musi być wymieniony przez producenta, autoryzowany serwis techniczny lub odpowiednio wykwalifikowanego pracownika, co pozwoli uniknąć zaistnienia jakiegokolwiek niebezpiecznej sytuacji. • Przechowywać niniejszą instrukcję wraz z dokumentacją techniczną oraz instrukcjami innych urządzeń wykorzystanych do realizacji systemu automatyki. • Zaleca się, aby wszystkie instrukcje obsługi produktów wchodzących w skład maszyny finalnej zostały przekazane użytkownikowi końcowemu.

WYCOFANIE Z UŻYTKU I UTYLIZACJA

 CAME S.p.A. wprowadziła w swoich zakładach certyfikowany System Zarządzania Środowiskowego, zgodnie z normą UNI EN ISO 14001, w celu zagwarantowania poszanowania i ochrony środowiska. Prosimy o kontynuowanie prac związanych z ochroną środowiska, które CAME uważa za jeden z fundamentów rozwoju swoich strategii operacyjnych i rynkowych, poprzez zwykłe przestrzeganie krótkich wskazówek dotyczących utylizacji:

UTYLIZACJA OPAKOWANIA

Elementy opakowania (karton, plastik itd.) są traktowane jak stałe odpady komunalne i mogą być utylizowane bez żadnych trudności przy zastosowaniu selektywnej zbiórki w celu recyklingu.

Przed przystąpieniem do dalszych działań, zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu montażu urządzenia.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

UTYLIZACJA PRODUKTU

Nasze wyroby są wykonane z różnych materiałów. Większość z nich (aluminium, plastik, żelazo, kable elektryczne) jest traktowana jak stałe odpady komunalne. Po selektywnej zbiórce mogą zostać przekazane do wyznaczonego punktu w celu ponownego przetworzenia.

Inne elementy (płytki elektroniczne, baterie nadajnika itp.) mogą natomiast zawierać substancje zanieczyszczające.

W związku z tym muszą one zostać wyjęte i przekazane przedsiębiorstwu upoważnionemu do ich zbiórki i utylizacji.

Przed przystąpieniem do prac zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu utylizacji.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

DANE I INFORMACJE O PRODUKCIE

Legenda

 Ten symbol oznacza części instrukcji, które należy uważnie przeczytać.

 Ten symbol oznacza części instrukcji dotyczące bezpieczeństwa.

 Ten symbol oznacza uwagi, które należy przekazać użytkownikowi.

Wszystkie wymiary są podane w milimetrach, o ile nie określono inaczej.

Opis

801QA-0050

Wielofunkcyjna centrala sterująca, zasilana napięciem 230 Vac, do bram skrzydłowych z dwoma skrzydłami 24 V, z wyświetlaczem do programowania i wyświetlania komunikatów, autodiagnostyką urządzeń zabezpieczających, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralą BUS CXN, 2 wejściami bezpieczeństwa i pamięcią do 250 użytkowników.

801QA-0070

Wielofunkcyjna centrala sterująca, z zasilaniem 120 V AC, do bram dwuskrzydłowych 24 V, z wyświetlaczem do programowania, wyświetlania komunikatów i autodiagnostyki urządzeń zabezpieczających, z Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN i 2 wejściami bezpieczeństwa oraz pamięcią do 250 użytkowników.

Przeznaczenie

 Po podłączeniu modułu Green Power do centrali sterującej, produkt jest zgodny z rozporządzeniem (UE) 2023/826 w sprawie wymogów dotyczących ekoprojektu dla zużycia energii przez urządzenia gospodarstwa domowego i urządzenia biurowe w trybie wyłączenia i czuwania.

Dane techniczne

MODELE	ZLX24MA	ZLX24MR
Zasilanie (V – 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Zasilanie silnika (V)	36 DC	36 DC
Zasilanie płyty (V)	26 AC	26 AC
Moc (W)	360	360
Zabezpieczenie termiczne transformatora (°C)	120	120
Kolor	RAL 7040	RAL 7040
Temperatura pracy (°C)	-20 ÷ +55	-20 ÷ +55
Temperatura przechowywania (°C)*	-25 ÷ +70	-25 ÷ +70
Enkoder	TAK	TAK
Stopień ochrony (IP)	54	54
Klasa izolacji	I	I
Średnia żywotność (Cykle)**	100.000	100.000

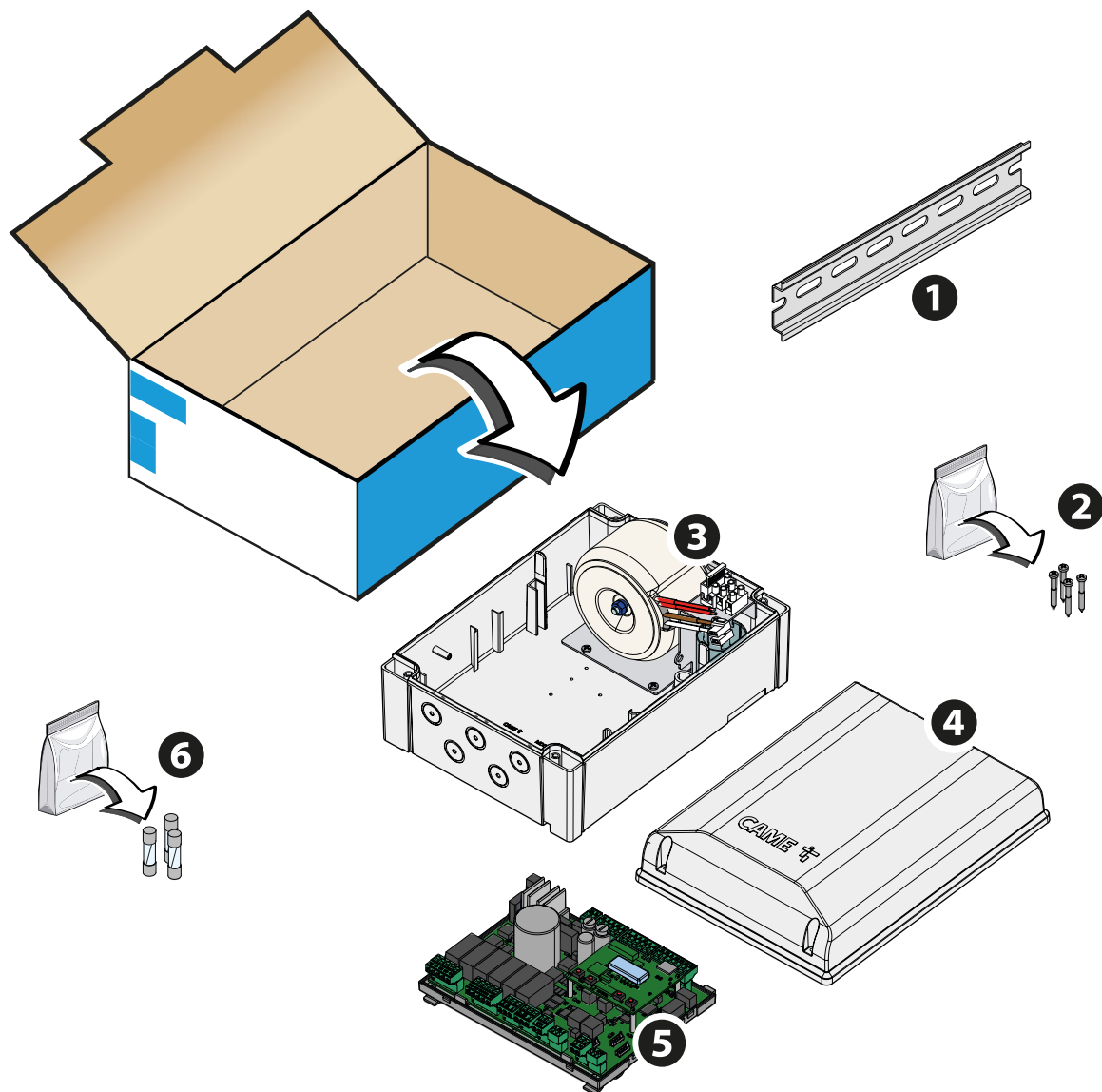
(*) Przed instalacją, umieścić produkt w temperaturze pokojowej, jeśli było on przechowywany lub transportowany w bardzo niskich lub bardzo wysokich temperaturach.

(**) Średnią żywotność produktu należy rozumieć jako orientacyjną i szacowaną, przyjmując, że będzie on eksploatowany w normalnych warunkach użytkowania, prawidłowo zainstalowany i poddawany konserwacji. Wpływają na nią również inne czynniki, takie jak warunki klimatyczne i środowiskowe (jeśli jest dostępna, zapoznać się z tabelą MCBF).

Tabela bezpieczników

MODELE	ZLX24MA	ZLX24MR
Bezpiecznik sieciowy	3,15 A F	4 A F
Bezpiecznik płyty	1,6 A T	1,6 A T
Bezpiecznik akcesoriów	1,6 A F	1,6 A F

Opis części składowych



- | | |
|---|----------------------------------|
| ❶ Szyna DIN | ❷ Pokrywa centrali sterującej |
| ❸ Śruby mocujące pokrywę | ❸ Płyta elektroniczna z uchwytem |
| ❹ Dno centrali sterującej z transformatorem i listwą zaciskową do zasilania | ❹ Zapasowe bezpieczniki |

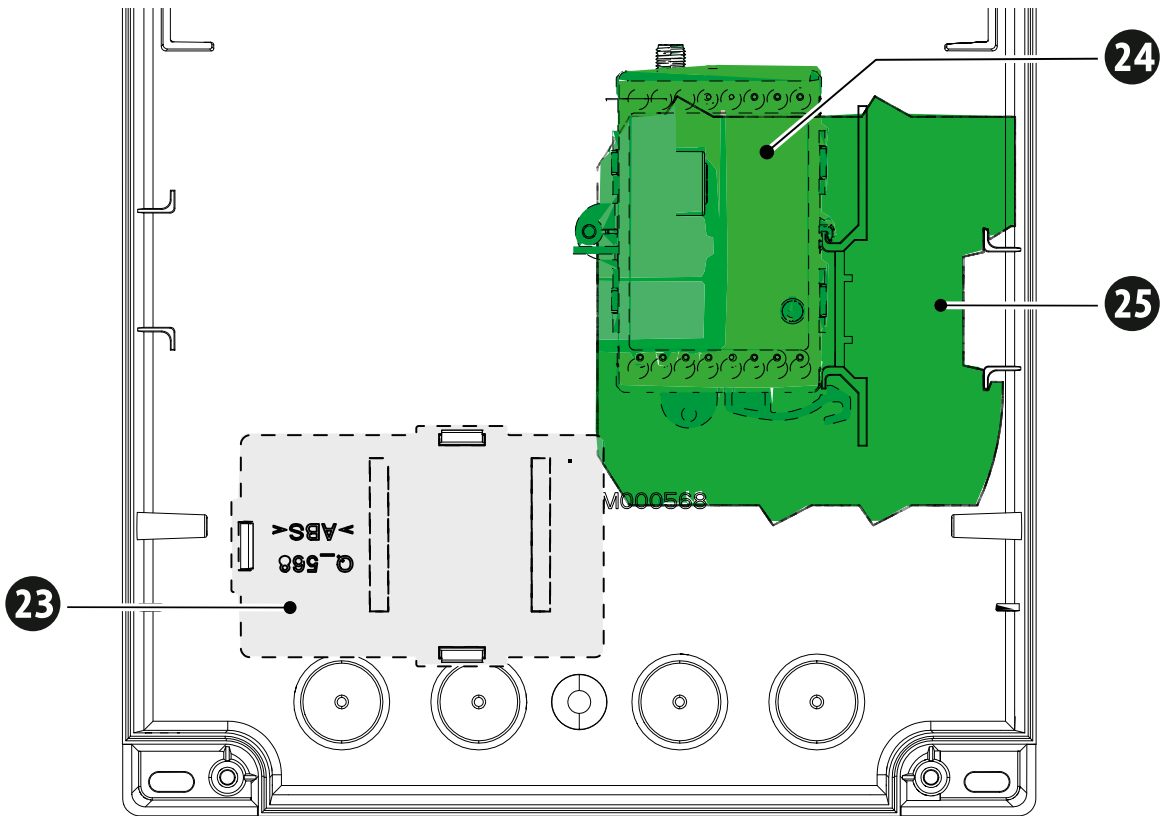
- ❶ Bezpiecznik sieciowy
- ❷ Listwa zaciskowa do podłączenia zasilania
- ❸ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń sterowniczych
- ❹ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń zabezpieczających
- ❺ Gniazdo karty Memory Roll
- ❻ Gniazdo CAME KEY
- ❼ Wyświetlacz
- ❽ Przyciski do programowania
- ❾ Gniazdo karty RSE
- ❿ Gniazdo karty RIO CONN
- ⓫ Gniazdo do wpinanej karty częstotliwości radiowych (AF)
- ⓬ Centrum gwiazdy uziemienia

- 13** Zaciski do połączenia CRP
- 14** Listwa zaciskowa do podłączenia anteny
- 15** Listwa zaciskowa do akcesoriów BUS CXN
- 16** Zaciski do podłączenia mikrowyłączników krańcowych i/lub enkodera
- 17** Zaciski do podłączenia motoreduktora z enkoderem lub z wyłącznikiem spowalniania i elektrozamka
- 18** Bezpiecznik do akcesoriów
- 19** Bezpiecznik do płyty elektronicznej
- 20** Listwa zaciskowa do podłączenia urządzeń sygnalizacyjnych
- 21** Zaciski do zasilania płyty elektronicznej
- 22** Transformator

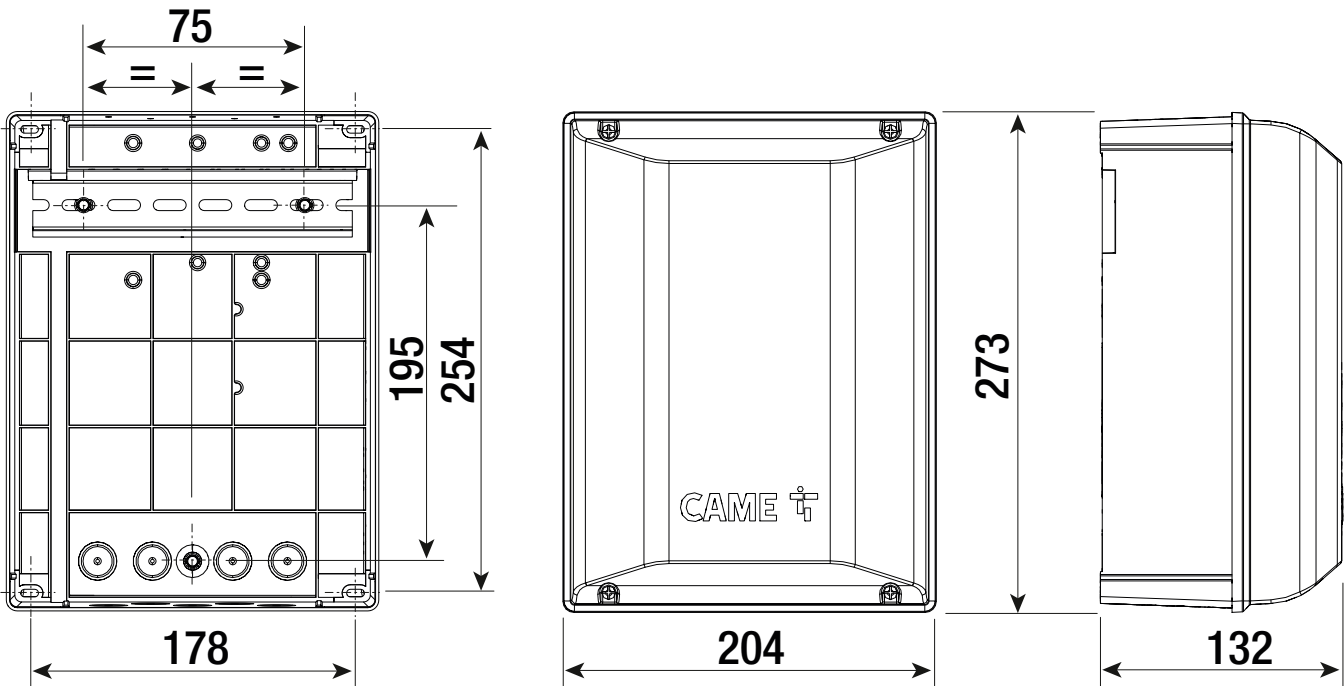


Aksesoria opcjonalne

- 23 Płytki ładowania baterii RLB (002RLB)
- 24 Moduł RGSM001 (806SA-0010)
- 25 Moduł SMA (009SMA)



Wymiary



Typy przewodów i minimalne grubości

Długość przewodu (m)	do 20	od 20 do 30
Zasilanie 230 V AC	$3G \times 1,5 \text{ mm}^2$	$3G \times 2,5 \text{ mm}^2$
Lampa ostrzegawcza 24 V AC/DC	$2 \times 0,5 \text{ mm}^2$	$2 \times 0,5 \text{ mm}^2$
Fotokomórki nadajn.	$2 \times 0,5 \text{ mm}^2$	$2 \times 0,5 \text{ mm}^2$
Fotokomórki odb.	$4 \times 0,5 \text{ mm}^2$	$4 \times 0,5 \text{ mm}^2$
Elektrozamek lub elektromagnes	$2 \times 1 \text{ mm}^2$	$2 \times 1,5 \text{ mm}^2$
Urządzenia sterujące	$*n^\circ \times 0,5 \text{ mm}^2$	$*n^\circ \times 0,5 \text{ mm}^2$

*nr = patrz instrukcje montażu produktu

Uwaga: przekrój przewodu jest przybliżony, ponieważ zmienia się w zależności od mocy silnika i długości przewodu.

📖 W przypadku zasilania 230 V i użytku na zewnątrz budynków stosować przewody typu H05RN-F zgodne z normą IEC 60245 (IEC 57), natomiast wewnątrz budynków stosować przewody typu H05VV-F zgodne z normą IEC 60227 (IEC 53). Do zasilania do 48 V mogą być używane przewody typu FROR 20-22 II zgodne z normą EN 50267-2-1 (IEC).

📖 Do podłączenia anteny wykorzystać kabel typu RG58 (zalecana długość do 5 m).

📖 Do połączenia CRP zastosować kabel typu UTP CAT5 (do 1000 m).

📖 Jeżeli długość przewodów różni się od wartości podanych w tabeli, należy określić ich średnicę na podstawie rzeczywistego poboru prądu podłączonych urządzeń oraz zgodnie z zaleceniami normy IEC EN 60204-1.

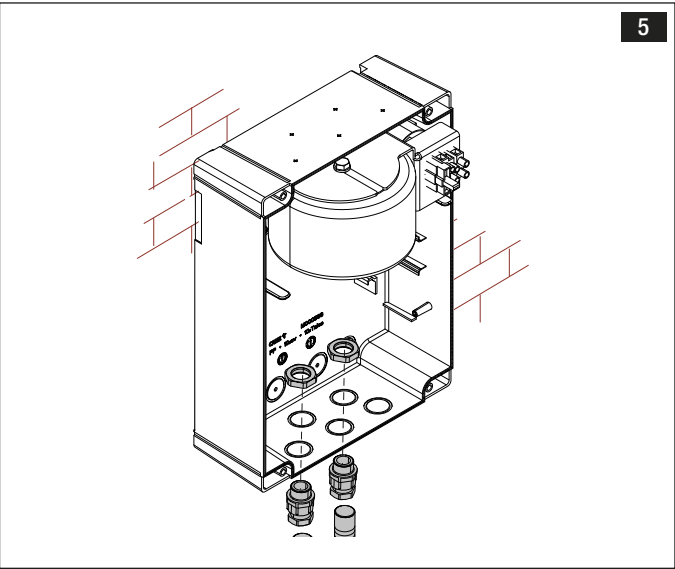
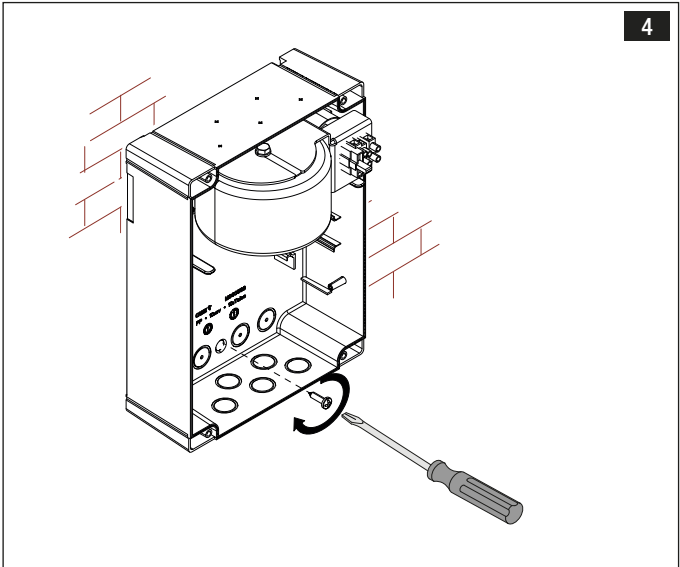
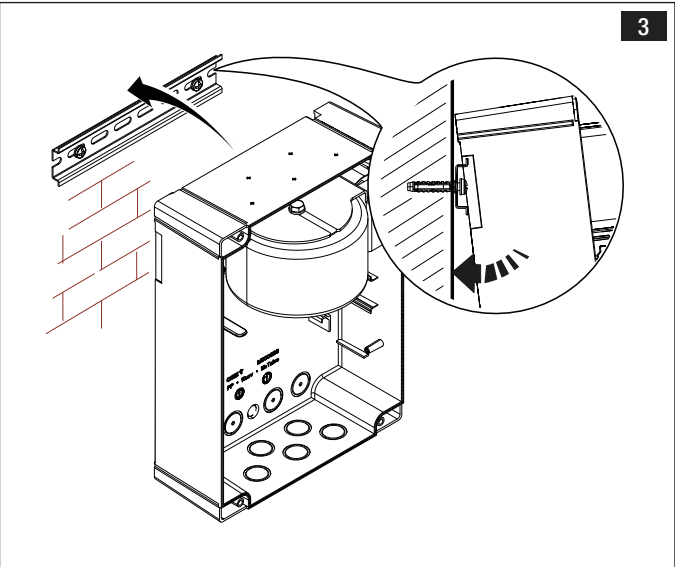
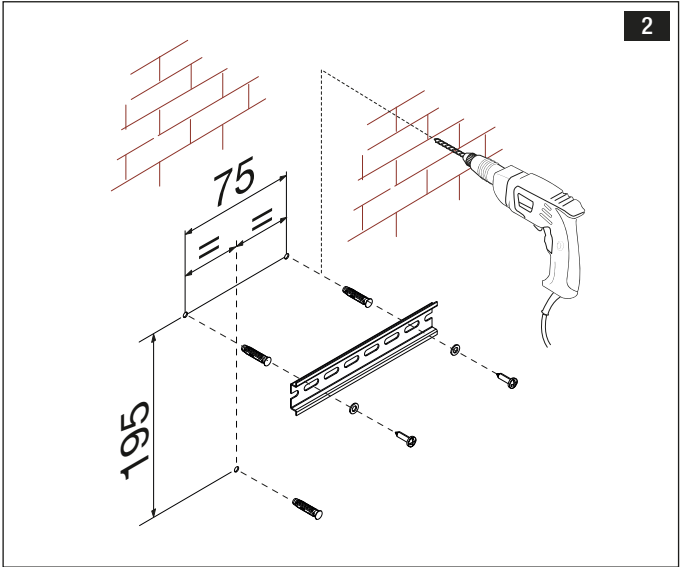
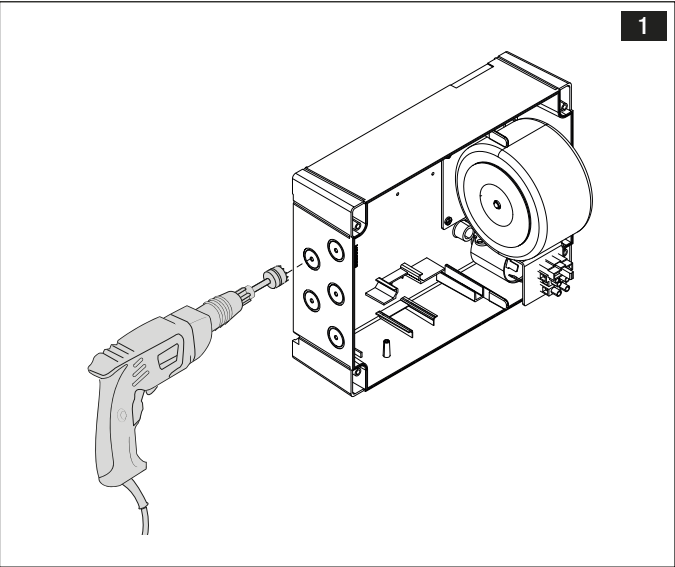
📖 W przypadku połączeń przewidujących kilka urządzeń na tej samej linii (sekwencyjnych) parametry określone w tabeli muszą zostać zmodyfikowane w zależności od rzeczywistych wartości poboru prądu i odległości. W przypadku połączenia produktów nieujętych w niniejszej instrukcji należy posłużyć się załączoną do nich dokumentacją techniczną.

📖 Do podłączenia enkodera użyć kabla typu FRORPU 3 x 0,5mm² lub kabla dostarczanego przez CAME (kod artykułu 801XA-0020).

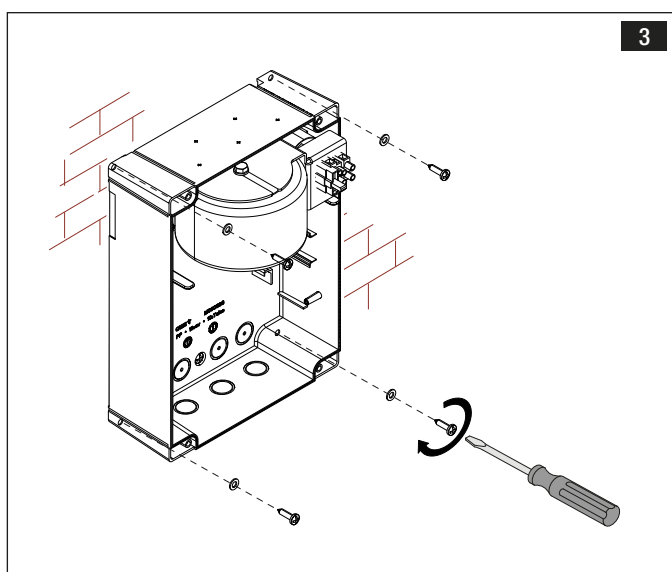
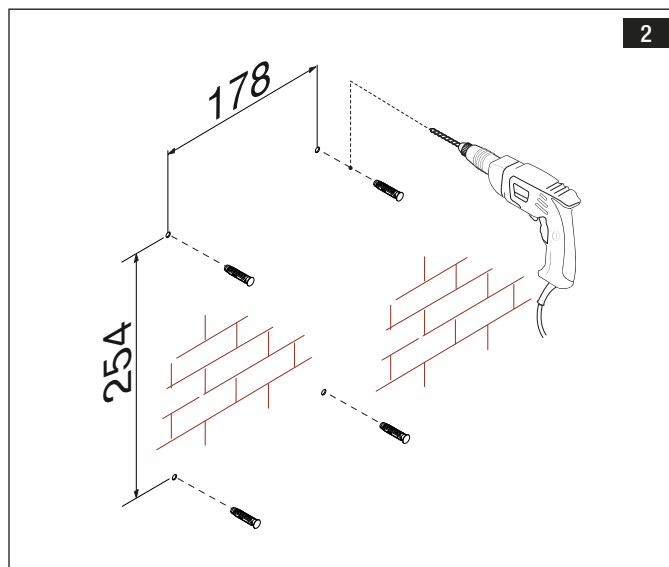
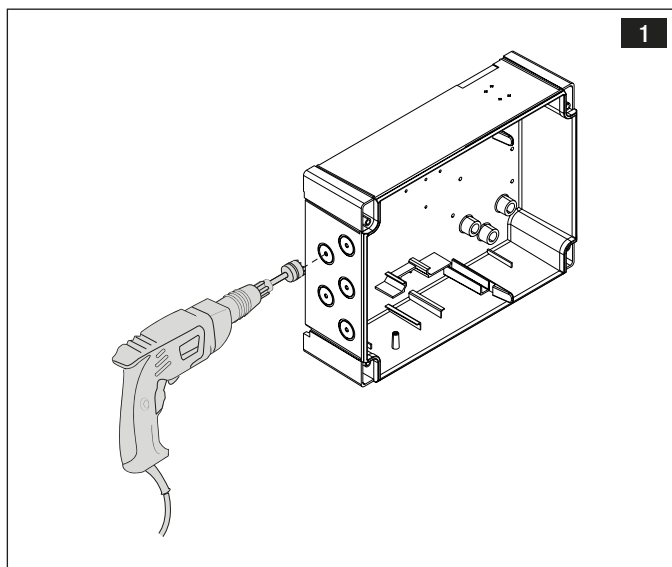
MONTAŻ

Mocowanie centrali sterującej

Szyna DIN



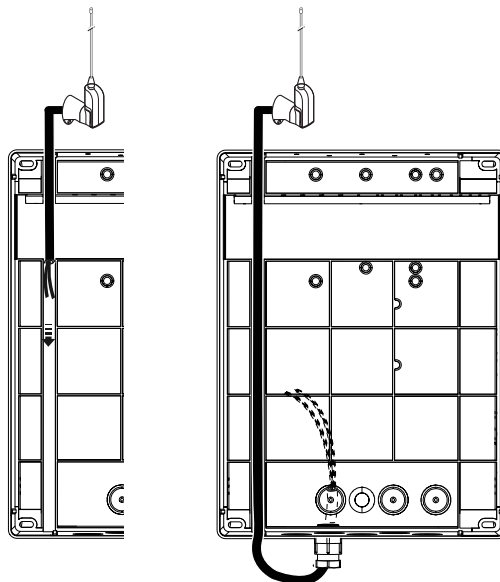
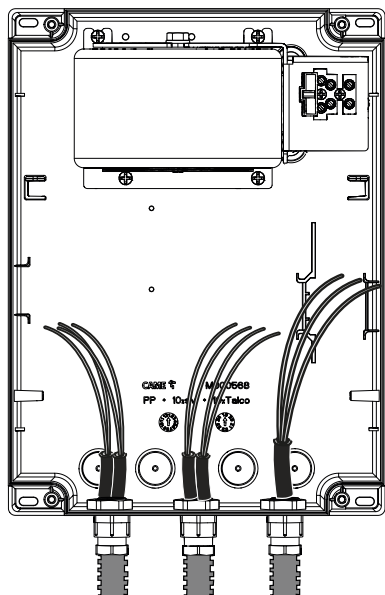
Montaż na ścianie



POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE

Poprowadzenie kabli elektrycznych

- Wykonać połączenia elektryczne zgodnie z obowiązującymi przepisami.
- Do podłączenia urządzeń do centrali sterującej użyć dławików kablowych z rurką karbowaną. Jeden z nich powinien być użyty wyłącznie do przewodu zasilającego.

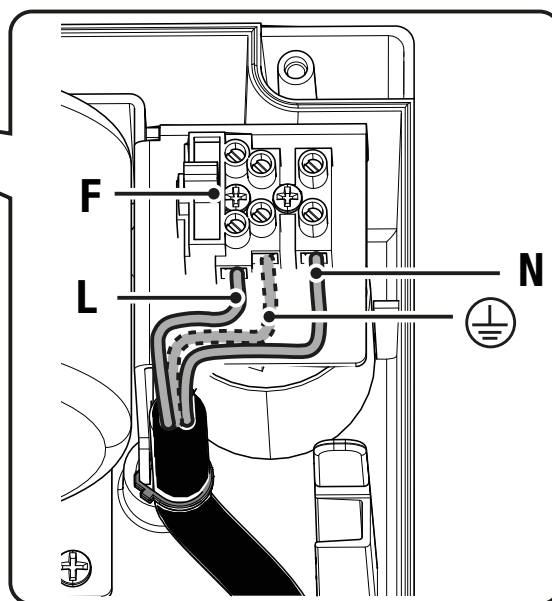
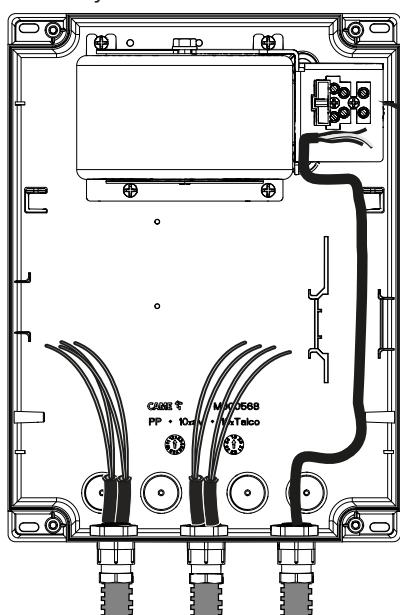


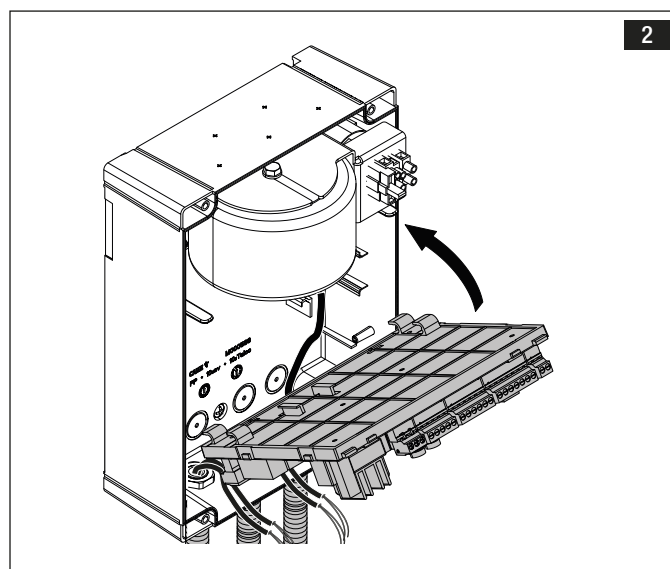
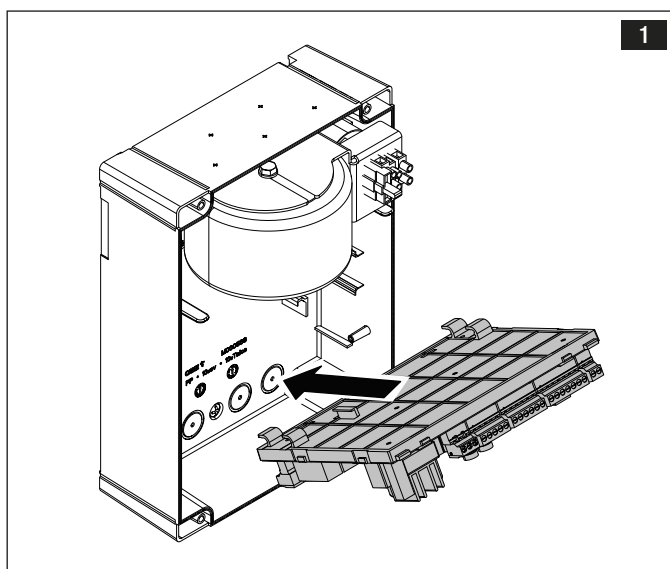
Podłączenia do sieci elektrycznej

Zasilanie 230/120 V AC - 50/60 Hz

- Opaska kablowa służąca do mocowania kabli nie jest dostarczana.

L - Przewód fazowy **N** - Przewód neutralny **F** - Bezpiecznik sieciowy ⊕ - Przewód uziemienia



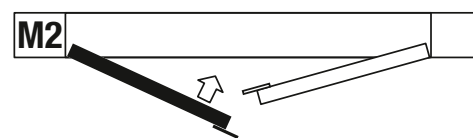
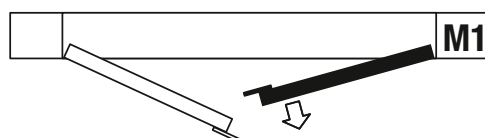
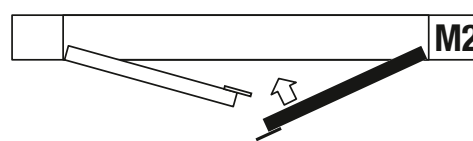
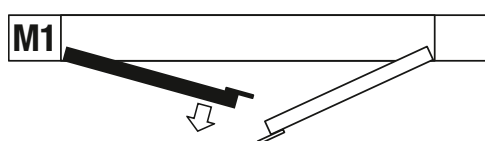


Podłączenie motoreduktorów do bram skrzydłowych

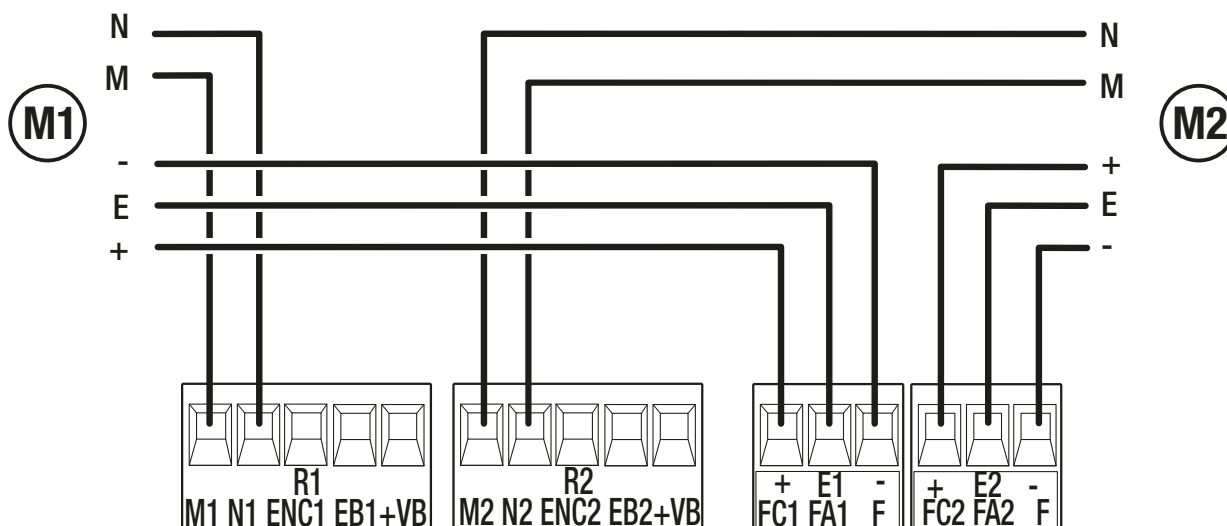
M1 = Motoreduktor opóźniony przy otwieraniu

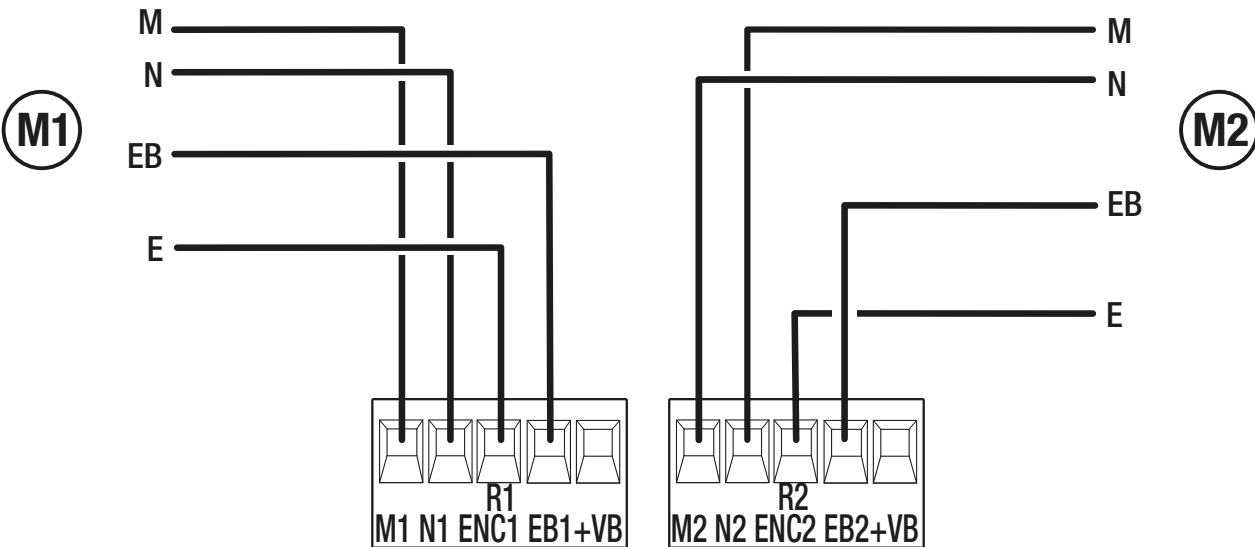
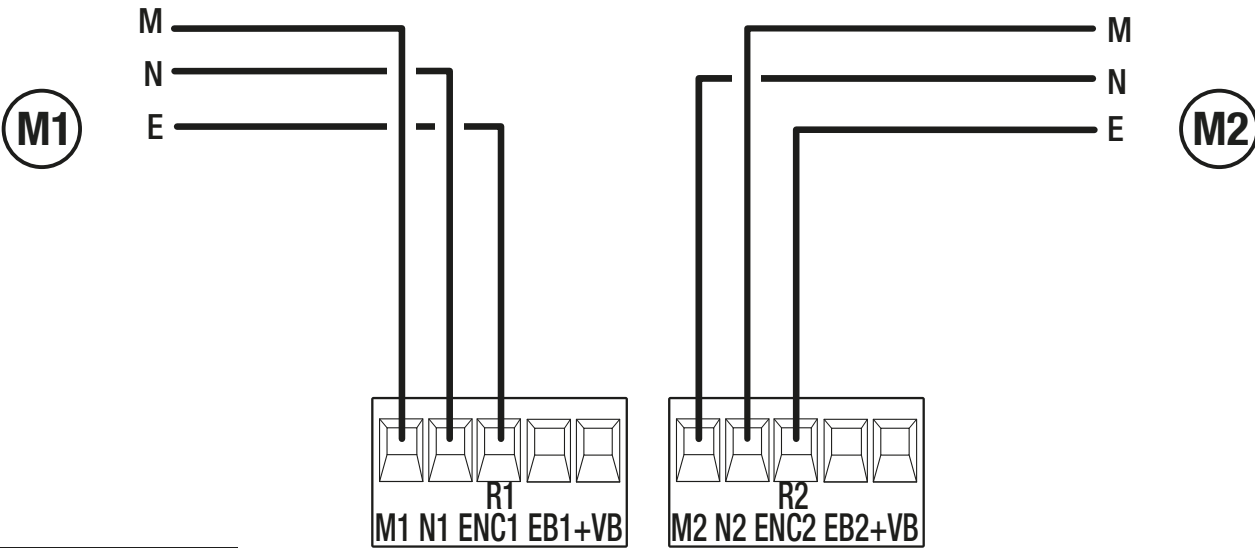
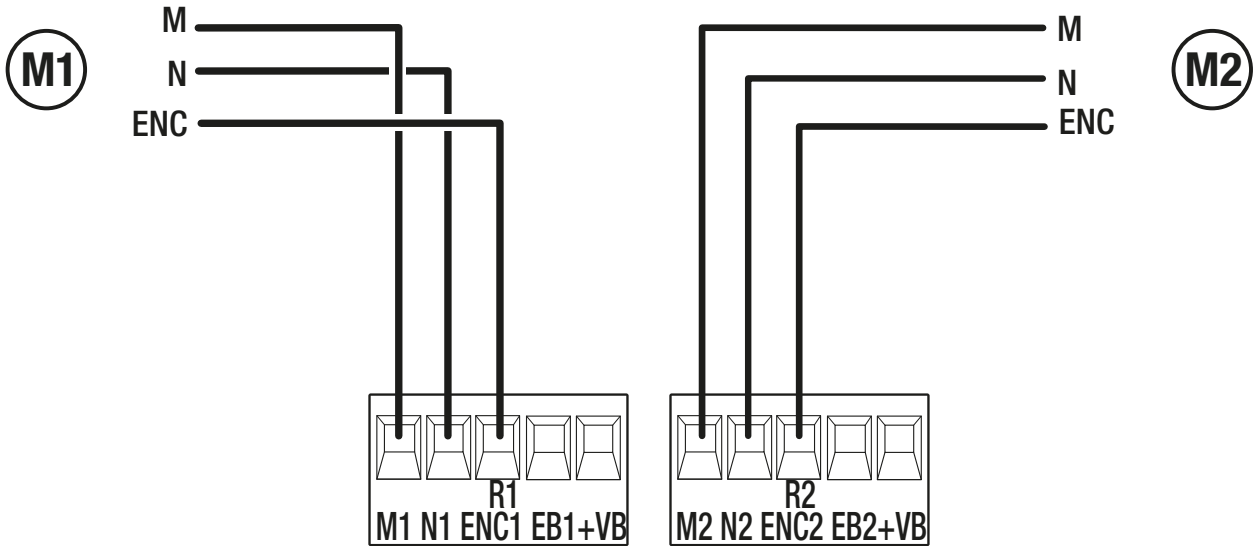
M2 = Motoreduktor opóźniony przy zamykaniu

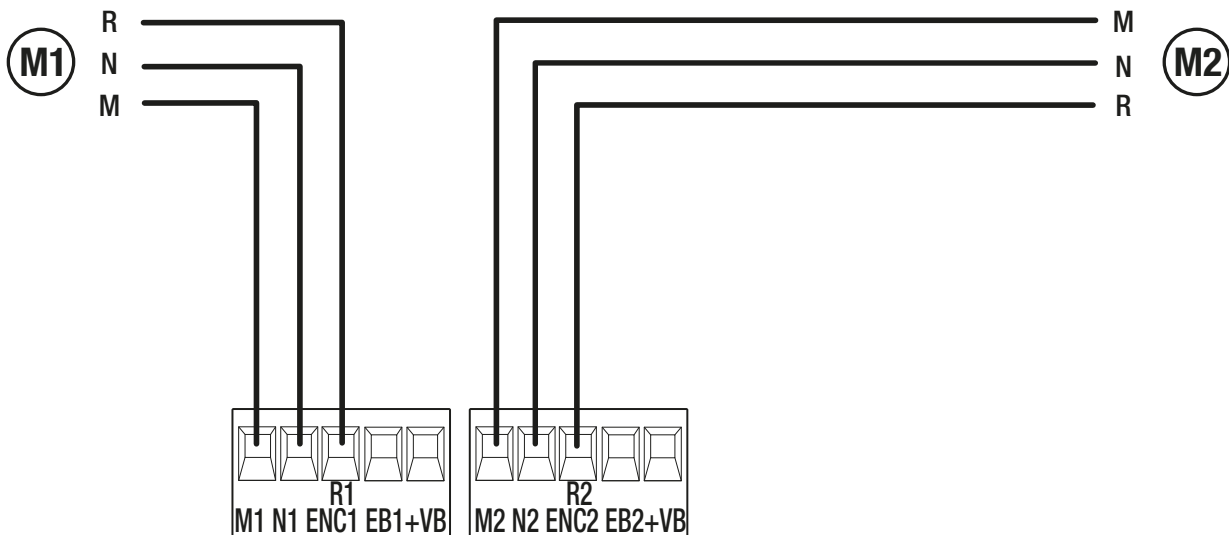
W przypadku układu z tylko jednym motoreduktorem połączenia elektryczne muszą być wykonane na motoreduktorze (M2).



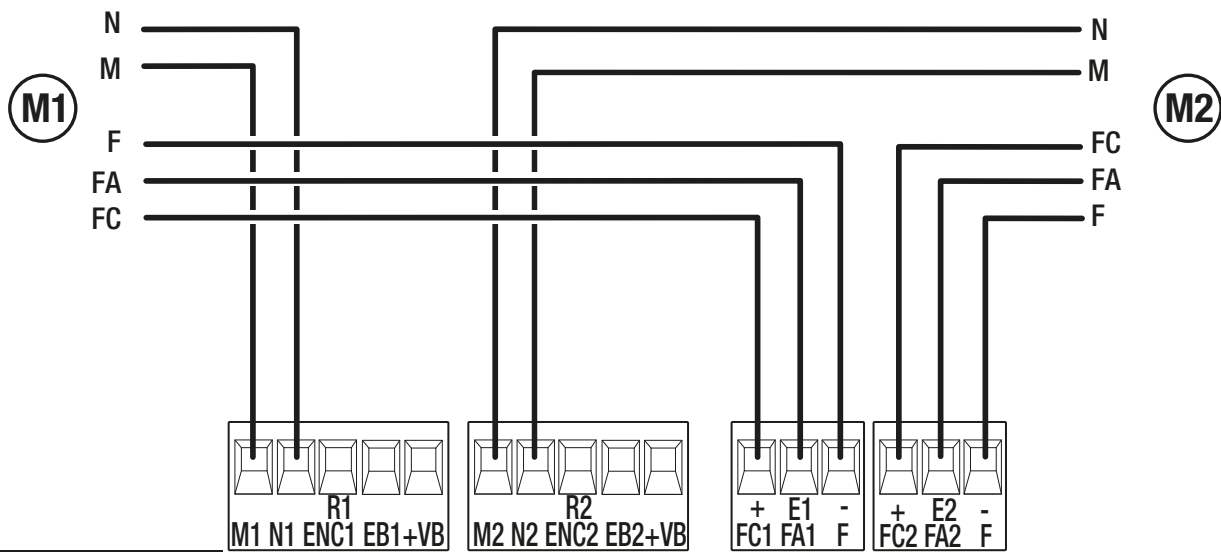
Motoreduktory z enkoderem

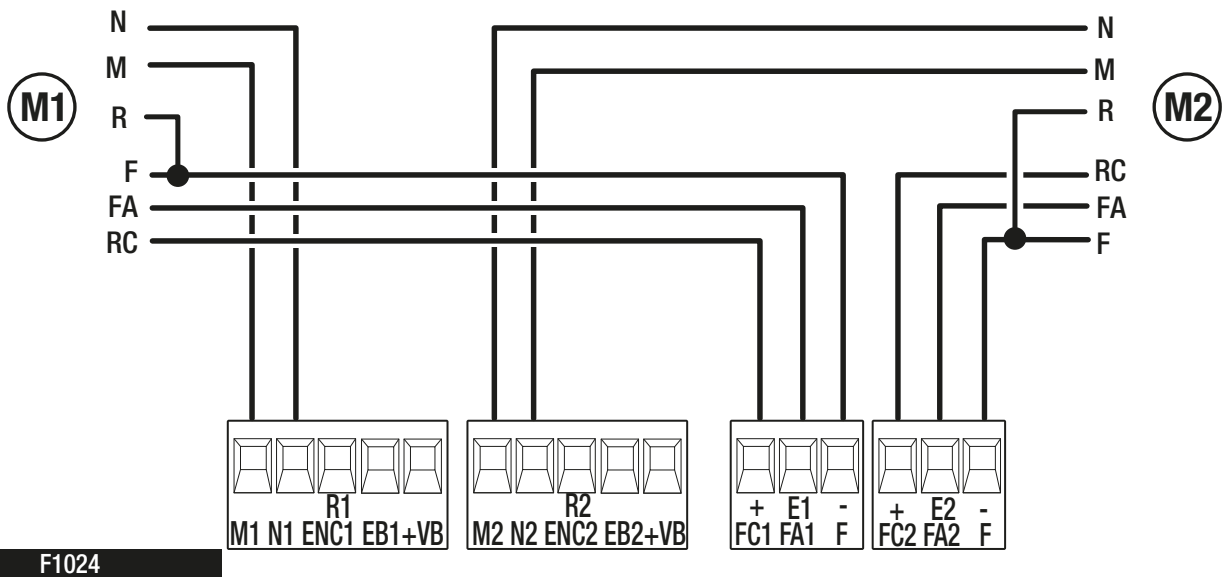




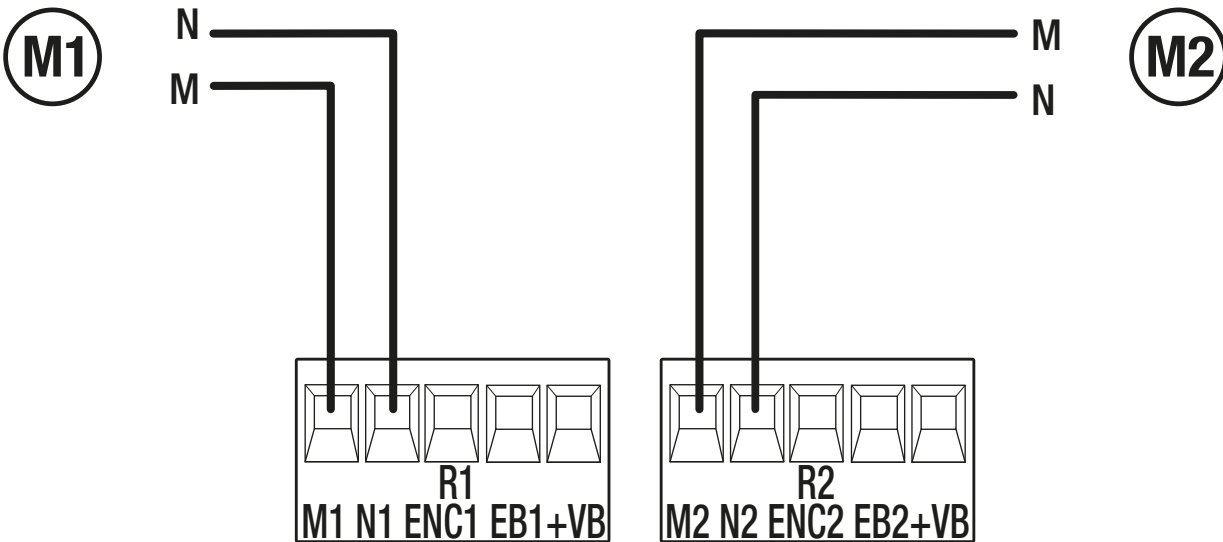


(*) W przypadku silnika F7024N upewnić się, że wyłączniki krańcowe nie są wciskane jednocześnie po instalacji. Informacje na temat programowania można znaleźć w punkcie [Uruchomienie z silnikiem F7024N].



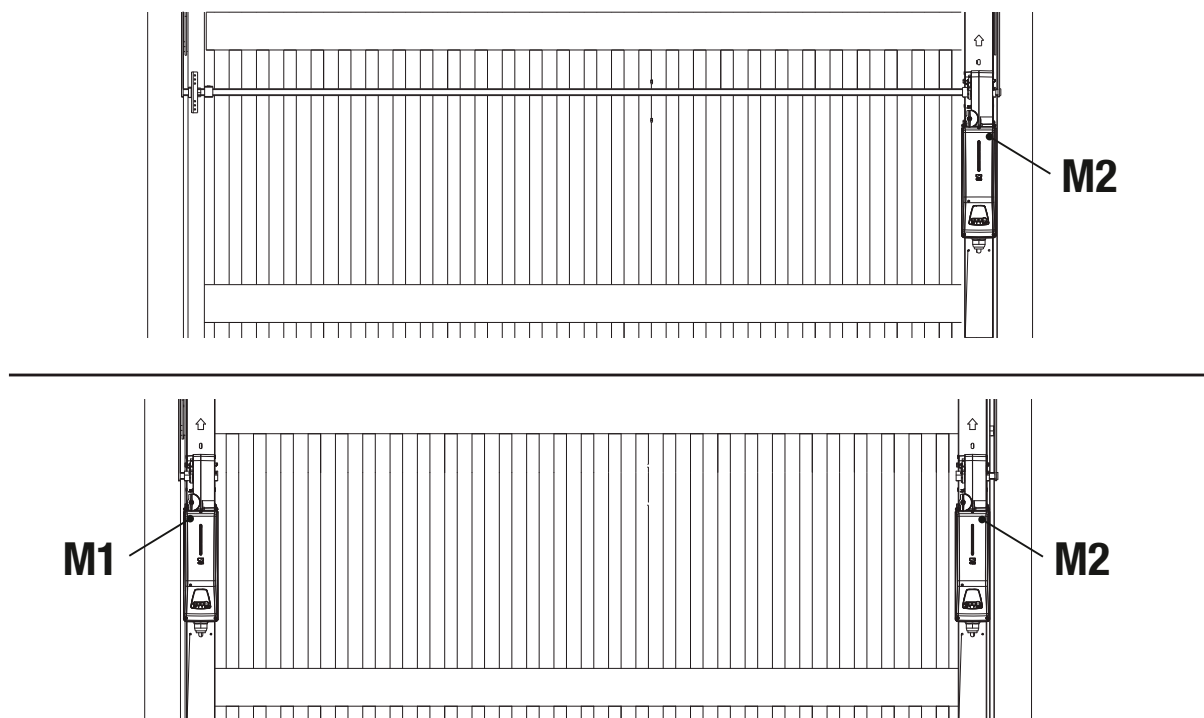


Motoreduktor bez enkodera



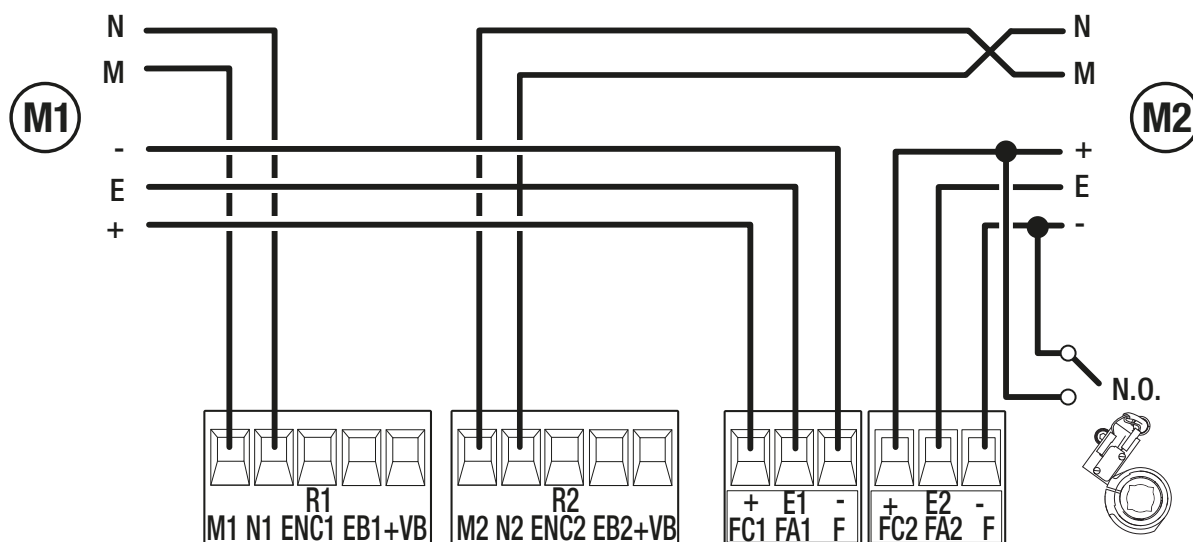
Motoreduktory do bram uchylnych

M1 i M2 są sterowane w trybie sprzężonym i wykonują te same ruchy.



W przypadku układu z tylko jednym motoreduktorem połączenia elektryczne muszą być wykonane na motoreduktorze (M2).

⚠ Upewnić się, że funkcja [A1 - Typ silnika] jest ustawiona na 17 (EM4024).



EM4024

Podłączenie akcesoriów

Wyjście zasilania do akcesoriów 24 V

📖 Łączna moc wymienionych poniżej wyjść nie może przekraczać maksymalnej mocy wyjścia [Akcesoria]

Urządzenie	Wyjście		Zasilanie (V)	Maks. moc (W)
Akcesoria	10 - 11		24 AC	20
Lampa ostrzegawcza	10 - E		24 AC	10
Dodatkowa lampa	10 - E3		24 AC	10
Kontrolka otwartej bramy	10 - 5		24 AC	3
Elektrozamek	+VB - EB1	+VB - EB2	12 DC	15
Elektromagnes	+VB - EB1	+VB - EB2	24 DC	15

Wyjścia dostarczają prąd 24 V DC, gdy aktywowane zostają ewentualne baterie.

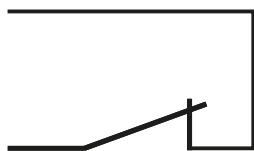
Połączenie BUS CXN

⚠ Wyjście jest przeznaczone wyłącznie do akcesoriów CAME BUS CXN.

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Maks. moc (W)
MAGISTRALA CXN	Magistrala	15 DC	15

Urządzenia sterujące

1
2



Przycisk STOP (styk NC)

Zatrzymuje napęd i wyłącza jego ewentualne automatyczne zamykanie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.

📖 Gdy styk jest używany, należy go aktywować podczas programowania.

📖 Zob. funkcję [F1 - Zatrzymanie całkowite].

2
3



Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie

📖 Przy włączonej funkcji [F6 - Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na OTWIERANIE.

2
3P



Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie Częściowe lub Furtkowe

📖 Zob. funkcję [F36 - Regulacja otwierania częściowego].

2
4



Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Zamknięcia

📖 Przy włączonej funkcji [F6 - Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na ZAMYKANIE.

2
7

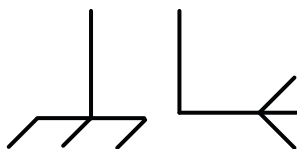


Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Krok-krok

Polecenie Sekwencyjnie

📖 Zob. funkcję [F7 - Polecenie 2-7].

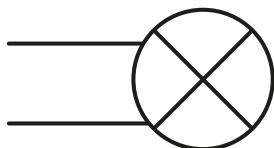


Antena z przewodem RG58

Użyć tego zacisku do podłączenia anteny.

Urządzenia sygnalizacyjne

10
E3

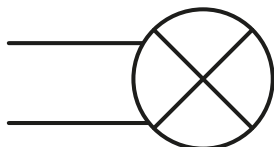


Dodatkowa lampa

Wzmacnia oświetlenie strefy manewru.

📖 Zob. funkcja [F18 - Dodatkowa lampa].

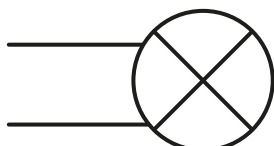
10
E



Lampa ostrzegawcza

Miga w fazie otwierania i zamykania napędu.

10
5



Kontrolka stanu napędu (Kontrolka otwartej bramy)

📖 Zob. funkcję [F10 - Kontr. otw. bramy].

Urządzenia zabezpieczające

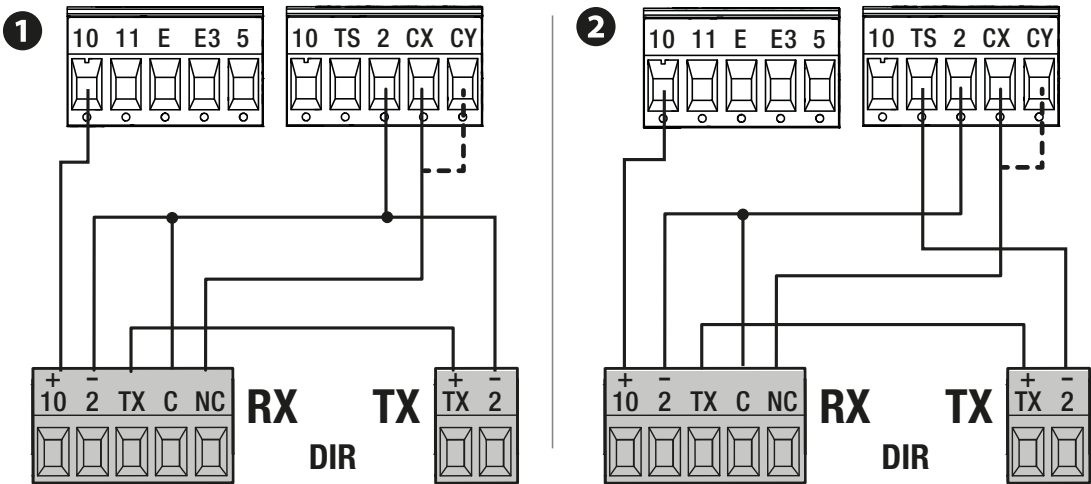
- Podłączyć urządzenia do wejść CX i/lub CY.
- Podczas programowania skonfigurować rodzaj czynności, która będzie wykonywana przez podłączone do wejścia urządzenie.
- 📖 Jeżeli są używane, styki CX i CY muszą zostać skonfigurowane na etapie programowania.
- 📖 W przypadku systemu z kilkoma parami fotokomórek należy zapoznać się z instrukcją obsługi danego akcesorium.

1 Standardowe podłączenie

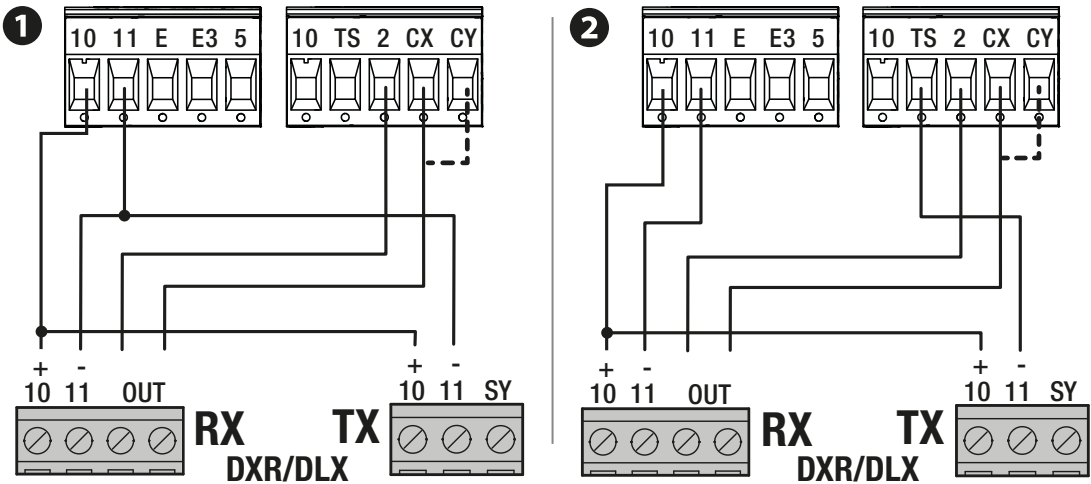
2 Podłączenie z testem bezpieczeństwa

📖 Patrz funkcja [F5 – Test zabezpieczeń].

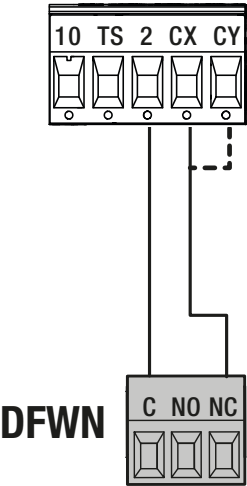
Fotokomórki DIR



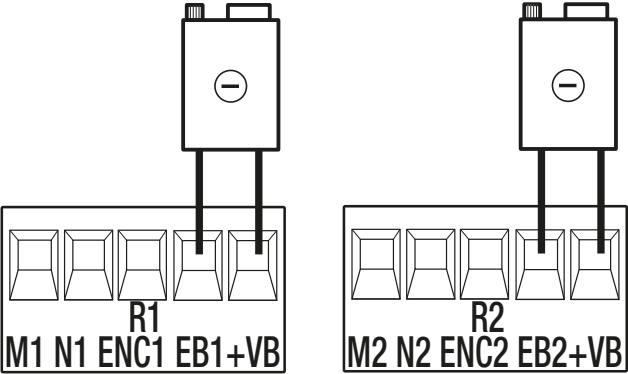
Fotokomórka DXR / DLX



Listwa bezpieczeństwa DFWN



Elektrozamek lub elektromagnes



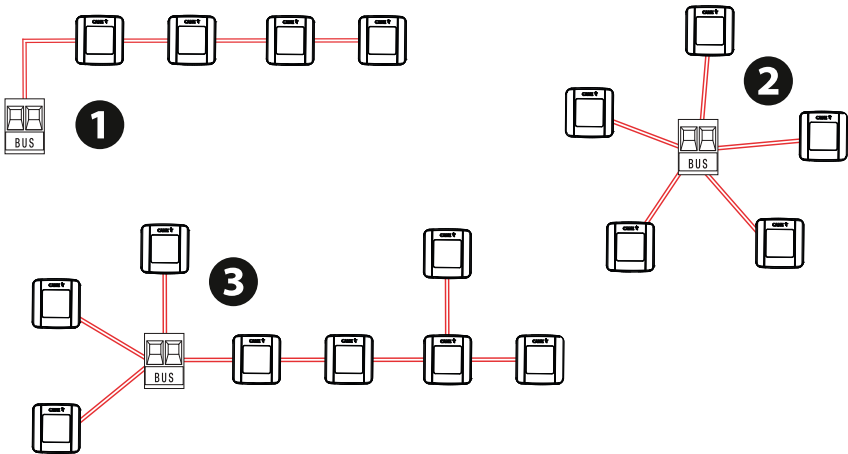
Zob. funkcję [F17 - Zamek].

Połączenie akcesoriów z systemem magistrali CXN

System CXN firmy CAME to niespolaryzowana dwuprzewodowa magistrala komunikacyjna, która umożliwia podłączenie wszystkich kompatybilnych urządzeń CAME. Połączenie z magistralą może być typu łańcuchowego, gwiazda lub mieszane. Po wykonaniu połączeń w systemie i ustawieniu adresu na każdym urządzeniu, można skonfigurować funkcje każdego z akcesoriów na panelu sterowania. Metoda ta pozwala na wykonanie konfiguracji bez konieczności późniejszej ingerencji w akcesoria i okablowanie systemu. Magistrala CXN obsługuje jednocześnie urządzenia sterujące, interfejsy, fotokomórki, urządzenia zabezpieczające, lampy ostrzegawcze, bramki.

Okablowanie

- 1 Połączenie łańcuchowe
- 2 Połączenie typu gwiazda
- 3 Połączenie mieszane



Typy przewodów i minimalne grubości

Długość odgałęzienia	Od 0 do 15 m	Od 15 do 50 m
Lampa ostrzegawcza KRX BUS (maks. 1 na odgałęzienie)	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²
Obciążenie na odgałęzienie poniżej 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 0,5 mm ²
Obciążenie na odgałęzienie powyżej 20 CXN	FROR 2 x 0,5 mm ²	FROR 2 x 1 mm ²

📖 Nie należy używać kabla ekranowanego.

⚠️ Maksymalna długość pojedynczego odgałęzienia wynosi 50 metrów. Łączna suma odgałęzień nie może przekraczać 150 metrów.

Maksymalna liczba urządzeń, jakie można podłączyć z podziałem na typ

Typ urządzenia	Maksymalna liczba urządzeń według rodzaju
Klawiatury	8
Pary fotokomórek	8
Interfejsy	2
Lampy ostrzegawcze	2

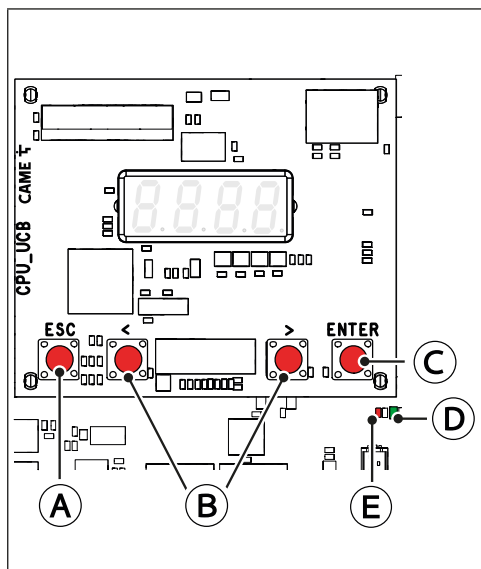
Zużycie energii przez urządzenia BUS CXN



[LINK](#)

📖 Zużycie urządzeń BUS CXN jest obliczane w jednostkach CXN Unit.
Zeskanuj kod QR, aby uzyskać dostęp do interaktywnej tabeli zużycia energii i obliczyć maksymalną liczbę urządzeń BUS, które można podłączyć do centrali sterującej.

Funkcja przycisków programowania



Ⓐ Przycisk ESC

Przycisk **ESC** pozwala na wykonywanie niżej opisywanych operacji.

- Wyjście z menu
- Anulowanie dokonanych zmian
- Powrót do poprzedniego ekranu
- Zatrzymuje napęd (poza menu programowania)

Ⓑ Przyciski < >

Przyciski < > pozwalają na wykonywanie opisanych poniżej operacji.

- Nawigacja w menu
- Zwiększanie lub zmniejszanie wartości
- Otwieranie i zamykanie systemu automatyki (poza menu programowania)
- > Polecenie zamknięcia (poza menu programowania)
- < Polecenie otwarcia (poza menu programowania)

Ⓒ Przycisk ENTER

Przycisk **ENTER** pozwala na wykonywanie opisanych poniżej operacji.

- Wejście do menu
- Potwierdzenie wyboru
- Wyświetla wyrażone w procentach otwarcie silników

Aby wyświetlić wyrażone w procentach otwarcie silników, nacisnąć przycisk **ENTER** podczas manewru.

Naciśnięcie przycisku 1 raz powoduje wyświetlenie wartości procentowej otwarcia M1 (silnik 1)

Naciśnięcie przycisku 2 razy powoduje wyświetlenie wartości procentowej otwarcia M2 (silnik 2)

Naciśnięcie przycisku 3 razy powoduje do poprzedniego ekranu.

Ⓓ DIODA zasilania

Dioda zapala się, gdy płyta jest zasilana.

Ⓔ Dioda LED programowania

Dioda LED miga, gdy oprogramowanie sprzętowe jest aktywne i uruchomione na płycie.

Uruchomienie

 **Przy użyciu urządzenia CAME KEY należy zawsze zaktualizować firmware płyty elektronicznej do najnowszej dostępnej wersji.**

 Po wykonaniu połączeń elektrycznych przystąpić do uruchomienia. Ta czynność musi zostać wykonana przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników.

Sprawdzić, czy strefa ruchu jest wolna od przeszkód.

Podłączyć zasilanie i przystąpić do konfiguracji.

Rozpocząć programowanie od podanych poniżej funkcji.

A1	Rodzaj silnika	Ustawić rodzaj motoreduktora zainstalowanego na M1 i M2.
F46	Liczba silników	Ustawić liczbę silników sterujących bramą.
F17	Zamek	Przypisać zwolnienie elektrozamka/elektromagnesu do jednego z poleceń (tylko w przypadku obecności elektrozamka).
A2	Próba silnika	Sprawdzić prawidłowy kierunek otwierania skrzydeł bramy. Przycisk > otwiera skrzydło M2, przycisk < otwiera skrzydło M1.
F2	Wejście CX	Przypisać funkcję do wejścia bezpieczeństwa CX (tylko w przypadku podłączonych urządzeń zabezpieczających).
F3	Wejście CY	Przypisać funkcję do wejścia bezpieczeństwa CY (tylko w przypadku podłączonych urządzeń zabezpieczających).
F72	Funkcja wyłącznika krańcowego	Ustawić funkcjonowanie wejść dla wyłączników spowolnienia/wyłączników krańcowych (tylko w przypadku zastosowanych mikrowyłączników krańcowych).
F73	Typ wejścia FC/FA	Ustawić typ wejść FC/FA. Tylko w przypadku ogólnego typu silnika F7024N [Funkcja A1 ustawiona na 0 lub 10].
A8	Moc silnika	Zmniejszyć lub zwiększyć maksymalny nacisk silników podłączonych do M1 i M2 podczas manewru.
A3	Kalibracja ruchu	Uruchomić funkcję samouczenia skoku. Zapoznać się z punktem [Wirtualny enkoder] przed przystąpieniem do kalibracji skoku.
-	Po zakończeniu programowania sprawdzić poprawność działania urządzeń sygnalizacyjnych, zabezpieczających i ochronnych, jak np. wysprzęglenia ręcznego.	
-	Wykonać pierwszy manewr z ruchem w polu widzenia i aktywnymi fotokomórkami, nawet przy sterowaniu zdalnym. Pierwszym manewrem jest zawsze otwieranie.	
-	Poczekać na zakończenie manewru.	

 W przypadku wystąpienia nieprawidłowości, wadliwego działania, hałasów, podejrzanych drgań bądź nieoczekiwanego zachowania urządzenia należy natychmiast wcisnąć przycisk **ESC** lub przycisk **STOP**.

Uruchomienie z silnikiem F7024N

A1	Rodzaj silnika	Wybrać typ silnika F7024N (10 = A3024N/A5024N/F7024N)
F46	Liczba silników	Ustawić liczbę silników sterujących bramą.
F17	Zamek	Przypisać zwolnienie elektrozamka/elektromagnesu do jednego z poleceń (tylko w przypadku obecności elektrozamka).
A2	Próba silnika	Sprawdzić prawidłowy kierunek otwierania skrzydeł bramy. Przycisk > otwiera skrzydło M2, przycisk < otwiera skrzydło M1.
F2	Wejście CX	Przypisać funkcję do wejścia bezpieczeństwa CX (tylko w przypadku podłączonych urządzeń zabezpieczających).
F3	Wejście CY	Przypisać funkcję do wejścia bezpieczeństwa CY (tylko w przypadku podłączonych urządzeń zabezpieczających).
F28	Prędkość otwierania i zamykania skrzydła M1	Wybrać 100%
F29	Prędkość otwierania i zamykania skrzydła M2	Wybrać 100%
F30	Prędkość spowalniania podczas otwierania i zamykania skrzydła M1	Wybrać 30%
F31	Prędkość spowalniania podczas otwierania i zamykania skrzydła M2	Wybrać 30%
F34	AST control podczas manewru	Wybrać 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód)
F35	Kontrola spowalniania AST	Wybrać 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód)
F72	Funkcja wyłącznika krańcowego	Wybrać 3 = Położenie krańcowe przy otwieraniu, spowolnienie przy zamykaniu
F73	Typ wejścia FC/FA	Ustawić typ wejść FC/FA.
A8	Moc silnika	Wybrać 40%
A3	Kalibracja ruchu	Uruchomić funkcję samouczenia skoku. Zapoznać się z punktem [Wirtualny enkoder] przed przystąpieniem do kalibracji skoku.
-	Po zakończeniu programowania sprawdzić poprawność działania urządzeń sygnalizacyjnych, zabezpieczających i ochronnych, jak np. wysprzęglenia ręcznego.	
-	Wykonać pierwszy manewr z ruchem w polu widzenia i aktywnymi fotokomórkami, nawet przy sterowaniu zdalnym. Pierwszym manewrem jest zawsze otwieranie.	
-	Poczekać na zakończenie manewru.	

Wirtualny enkoder

W przypadku braku enkodera skokiem bramy zarządza WIRTUALNY ENKODER.

 Kalibracja skoku MUSI zostać przeprowadzona, tak jak w przypadku silnika z enkoderem.

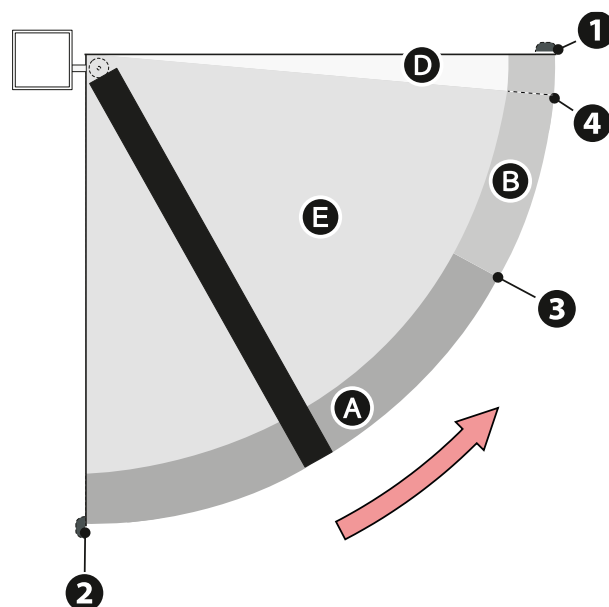
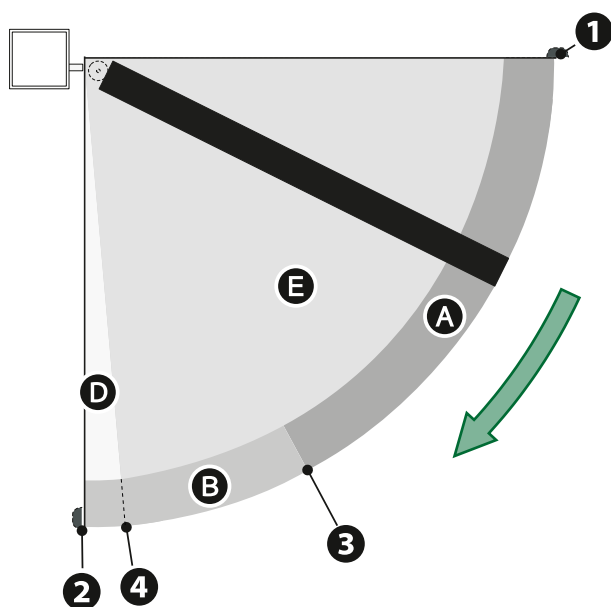
Aby przeprowadzić kalibrację wykonać czynności opisane poniżej.

- » ① Włączyć funkcję A3.
- » ② Zamyka M1, na wyświetlaczu pojawia się komunikat CL1. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- » ③ Zamyka M2, na wyświetlaczu pojawia się komunikat CL2. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- » ④ Zamyka M2, na wyświetlaczu pojawia się komunikat OP2. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- » ⑤ Zamyka M1, na wyświetlaczu pojawia się komunikat OP1. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.

Na wyświetlaczu pojawia się symbol zakończonej kalibracji.

- 1 Punkt spowolnienia podczas otwierania lub zamykania
- 4 Punkt przybliżania podczas otwierania lub zamykania

- 3 Prędkość przybliżania (stała)
- D Strefa zatrzymania ruchu w przypadku napotkania przeszkody
- E Strefa zmiany kierunku ruchu w przypadku napotkania przeszkody

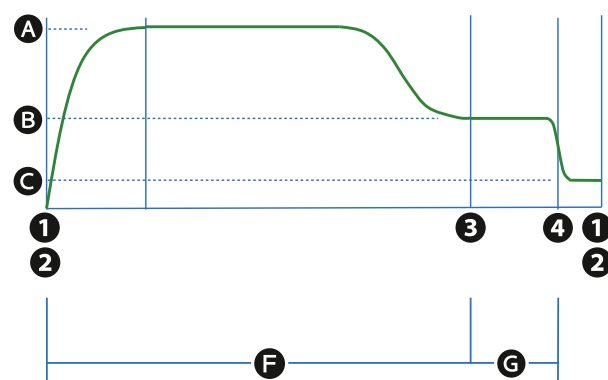


Graficzne przedstawienie krzywych prędkości podczas normalnej pracy, spowalniania i przybliżania.

Przejście między różnymi prędkościami odbywa się zawsze z miękką rampą przyspieszania/spowalnienia.

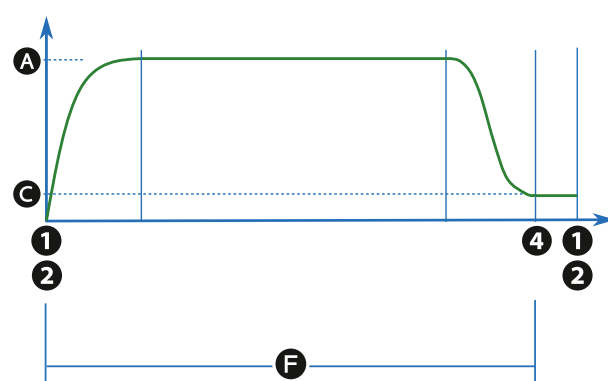
Wykorzystanie przestrzeni spowalniania (przeźrzeń spowalniania > 0)

Przy przestrzeni spowalniania przekraczającej 0, czułość czujnika wykrywającego przeszkody, przy przybliżaniu, jest wyższa, zgodnie z wymaganiami testów zderzeniowych.



- 1 2 Ogranicznik otwierania lub zamykania
- 3 Punkt spowolnienia podczas otwierania lub zamykania
- 4 Punkt przybliżania podczas otwierania lub zamykania
- A Prędkość otwierania lub zamykania
- B Prędkość spowalniania podczas otwierania lub zamykania
- C Prędkość przybliżania (stała)
- F Wrażliwość na przeszkody podczas manewru
- G Wrażliwość na przeszkody podczas spowalniania

Bez wykorzystania przestrzeni spowalniania (przeźrzeń spowalniania > 0)



- A Prędkość otwierania lub zamykania
- C Prędkość przybliżania (stała)
- F Wrażliwość na przeszkody podczas manewru
- 1 2 Ogranicznik otwierania lub zamykania
- 4 Punkt przybliżania podczas otwierania lub zamykania

Menu funkcji

 Niektóre funkcje mogą być niedostępne w przypadku oprogramowania sprzętowego starszego niż najnowsza wersja lub w przypadku braku niektórych akcesoriów.

Funkcja		Parametry	Opis funkcji
F1	Całkowite zatrzymanie	OFF (domyślne) ON	Włącza lub wyłącza wejście 2-1. Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.  Przy otwartym wejściu, funkcja wyklucza wykonanie jakiegokolwiek polecenia, w tym automatycznego zamknięcia.
F2 F3	Wejście CX Wejście CY	OFF (domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne] C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) 2r7 = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) 2r8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)	Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CX (F2) i CY (F3).
F5	Test urz. zabezpieczających	OFF (domyślne) 1 = CX 2 = CY 3 = CX+CY	Uruchamia kontrolę prawidłowego działania fotokomórek podłączonych do wybranych wejść, po każdym poleceniu otwarcia i zamknięcia.  Wykonać test, podłączając fotokomórki do zacisku TS [zob. paragraf Urządzenia zabezpieczające].

F6	Totman (Operator obecny)	OFF (domyślne) ON	Przy aktywnej funkcji, ruch napędu (otwieranie lub zamykanie) zostaje przerwany, gdy przycisk na urządzeniu sterującym zostaje zwolniony.  Aktywacja funkcji wyklucza wszystkie inne urządzenia sterujące.
F7	Polecenia 2-7	0 = Krok po kroku (Ust. domyślne) - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. 1 = Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.	Przypisuje polecenie urządzeniu podłączonemu na 2-7.
F9	Przeszkoda przy zatrzymanym silniku	OFF (domyślne) ON	Przy włączonej funkcji napęd nie wykona ruchu, jeżeli urządzenia zabezpieczające wykryją przeszkodę. Funkcja działa przy: zamkniętej bramie, otwartej bramie lub po całkowitym zatrzymaniu.
F10	Kontrolka otwartej bramy	0 = Zapalona kontrolka (ust. fabryczne) - Kontrolka pozostaje zapalona, gdy brama jest w ruchu lub otwarta. 1 = Migająca kontrolka - Kontrolka miga co pół sekundy, gdy brama się otwiera, i pozostaje zapalona, gdy brama jest otwarta. Kontrolka miga co sekundę, gdy brama się zamyka, i pozostaje zgaszona, gdy brama jest zamknięta.	Sygnalizuje stan bramy.
F11	Enkoder	ON (Domyślnie) OFF	Wykorzystuje wejście enkodera z silnika.  Parametr jest dostępny tylko dla silników, które przewidują pracę z enkoderem.
F12	Spowolnienie w początkowej fazie ruchu przy zamykaniu	OFF (domyślne) Od 1% do 30%	Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do spowolnienia w początkowej fazie ruchu po każdym poleceniu zamknięcia.  Funkcja jest widoczna tylko w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].
F13	Nacisk w fazie zamykania	-1 = Zredukowany 0 = Normalny (Ust. domyślne) 1 = Minimalny nacisk 2 = Średni nacisk 3 = Maksymalny nacisk	Gdy funkcja jest włączona, skrzydła wykonują krótkie dopchnięcie podczas manewru zamykania.

F16	Ruch wsteczny	OFF (domyślne) ON	Przed każdym manewrem otwierania lub zamykania skrzydła wykonują dopchnięcie do oporu, aby ułatwić zwolnienie elektrozamka.  Dopchnięcie do oporu jest wykonywane przy otwieraniu lub zamykaniu w zależności od tego, gdzie jest aktywny elektrozamek [F17 - Zamek].
F17	Zamek	OFF (domyślne) 1 = Przy zamkniętej 2 = Przy otwartej 3 = Przy otw. i zamk. 4 = Ciągłe 5 = Elektromagnes 24V  Elektromagnes włącza się przy zatrzymanym silniku i wyłącza podczas manewru.	Pozwala przypisać zwolnienie elektrozamka/elektromagnesu do jednego z elementów sterowniczych.  Z funkcji nie można korzystać w przypadku silnika typu STYLO-ME [Funkcja A1 ustawiona na 1].
F18	Dodatkowa lampa	OFF (domyślne) 1 = Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru.  Lampa pozostaje wyłączona, jeżeli czas zamykania automatycznego nie jest ustawiony. 2 = Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [F25 Czas pracy lampy oświetleniowej].	Funkcja pozwala na wybór trybu pracy urządzenia oświetleniowego podłączonego do wyjścia E3.
F19	Zamykanie automatyczne	OFF (domyślne) Od 1 do 180 sekund	Ustawia czas poprzedzający automatyczne zamknięcie, po uprzednim osiągnięciu punktu wyłącznika krańcowego przy otwieraniu lub po interwencji fotokomórek z funkcją zatrzymania częściowego [C3].  Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu.

F20	Zamykanie automatyczne po częściowym otwarciu skrzydła lub po otwarciu furtki	OFF Od 1 do 180 sekund (ust. domyślne 10)	Funkcja umożliwia ustawienie czasu poprzedzającego automatyczne zamknięcie po wykonaniu polecenia częściowego otwarcia lub otwarcia dla pieszych.  Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu. Tryb budynku wielolokalowego Przy użyciu polecenia Otwieranie częściowe/Dla pieszych (2-3P), skrzydło M2 się otwiera. Po przesłaniu następnie polecenia OTWIERANIE, oba skrzydła otwierają się całkowicie. Przy ustawionej funkcji [F19 - Zamykanie automatyczne], skrzydło M1 zamyka się ponownie po upływie wybranego czasu automatycznego zamykania, natomiast skrzydło M2 powraca do punktu częściowego otwarcia wskazanego w [F36 - Regulacja częściowego otwarcia].  W trybie budynku wielolokalowego konieczne jest włączenie funkcji [F20 - Zamykanie automatyczne po otwarciu częściowym lub otwarciu dla pieszych].  Aby powrócić do normalnego działania bramy, wysłać polecenie zamknięcia.
F21	Czas wstępnego migania	OFF (domyślne) Od 1 do 10 sekund	Reguluje czas wcześniejszej aktywacji lampy ostrzegawczej przed każdym manewrem.
F23	Czas opóźnienia przy otwieraniu M1	OFF Od 1 do 10 sekund (ust. domyślne 2)	Reguluje opóźnienie podczas otwierania pierwszego skrzydła w stosunku do drugiego.  Tylko w przypadku silników z enkoderem: jeżeli odległość między dwoma skrzydłami jest już wystarczająca do zagwarantowania ustawionego czasu opóźnienia, opóźnienie nie zostanie wykonane.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].
F24	Czas opóźnienia przy zamykaniu M2	OFF Od 1 do 25 sekund (ust. domyślne 2)	Reguluje opóźnienie podczas zamknięcia drugiego skrzydła w stosunku do pierwszego.  Tylko w przypadku silników z enkoderem: jeżeli odległość między dwoma skrzydłami jest już wystarczająca do zagwarantowania ustawionego czasu opóźnienia, opóźnienie nie zostanie wykonane.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].

F25	Czas pracy lampy oświetleniowej	od 60 do 180 sekund (ust. domyślne 60)	Określa, przez ile sekund pozostaje włączona lampa dodatkowa (skonfigurowana jako lampa oświetleniowa) po manewrze otwarcia lub zamknięcia.
F28	Prędkość otwierania i zamykania skrzydła M1	od 40% do 100% (ust. domyślne 70%)	Ustawia prędkości skoku dla M1 (wartość procentowa prędkości maksymalnej). 📖 Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].
F29	Prędkość otwierania i zamykania skrzydła M2	od 40% do 100% (ust. domyślne 70%)	Ustawia prędkości skoku dla M2 (wartość procentowa prędkości maksymalnej).
F30	Prędkość spowalniania podczas otwierania i zamykania skrzydła M1	od 10% do 50% (ust. domyślne 40%)	Ustawienie prędkości spowalniania przy otwieraniu i zamykaniu M1 (wartość procentowa prędkości maksymalnej). 📖 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonych funkcjach [F37 - Początkowy punkt spowalniania podczas otwierania M1] lub [F38 - Początkowy punkt spowalniania podczas zamykania M1]. 📖 W przypadku silników Stylo ME i Stylo RME może być konieczne zmniejszenie minimalnego napięcia przykładanego do silnika, aby osiągnąć pożądany procent spowolnienia. Zob. funkcję [F45 - Redukcja prędkości]. 📖 Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].
F31	Prędkość spowalniania podczas otwierania i zamykania skrzydła M2	od 10% do 50% (ust. domyślne 40%)	Ustawienie prędkości spowalniania przy otwieraniu i zamykaniu M2 (wartość procentowa prędkości maksymalnej). 📖 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonych funkcjach [F41 - Początkowy punkt spowalniania podczas otwierania M2] lub [F42 - Początkowy punkt spowalniania podczas zamykania M2]. 📖 W przypadku silników Stylo ME i Stylo RME może być konieczne zmniejszenie minimalnego napięcia przykładanego do silnika, aby osiągnąć pożądany procent spowolnienia. Zob. funkcję [F45 - Redukcja prędkości].
F34	AST control podczas manewru	od 10% do 100% (Ust. domyślne 100%) 10% = minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód 100 % =maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód	Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód podczas ruchu.

F35	Kontrola spowalniania AST	od 10% do 100% (Ust. domyślne 100%) 10% = minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód 100 % =maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód	Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód na etapie spowalniania.  Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy punkt spowalniania podczas zamykania lub otwierania jest aktywny.
F36	Regulacja otwarcia częściowego	od 10% do 100% (Ust. domyślne 100%)	W bramach jednoskrzydłowych określa wartość procentową otwarcia częściowego skrzydła w stosunku do całkowitego biegu. W bramach dwuskrzydłowych określa wartość procentową otwarcia częściowego skrzydła M2 względem całkowitego skoku skrzydła.  100% = Otwarcie dla pieszych
F37	Przestrzeń spowalniania przy otwieraniu M1	OFF (domyślne) Od 1% do 50%	Ustawia procent całkowitego skoku, podczas którego M1, po punkcie spowalniania podczas otwierania, wykonuje ruch ze stałą zmniejszoną prędkością.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].  Przy wyłączonej funkcji brama nadal zmniejsza prędkość w pobliżu strefy przybliżania.
F38	Przestrzeń spowalniania przy zamykaniu M1	OFF (domyślne) Od 1% do 50%	Ustawia procent całkowitego skoku, podczas którego M1, po punkcie spowalniania podczas zamykania, wykonuje ruch ze stałą zmniejszoną prędkością.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].  Przy wyłączonej funkcji brama nadal zmniejsza prędkość w pobliżu strefy przybliżania.
F39	Strefa przybliżania w otwieraniu M1	Od 0,5% do 25,0% (Ust. domyślne 8,0%)	Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas otwierania M1.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].
F40	Strefa przybliżania w zamykaniu M1	Od 0,5% do 25,0% (Ust. domyślne 8,0%)	Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas zamykania M1.  Funkcja nie jest widoczna w przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17].

F41	Przestrzeń spowalniania przy otwieraniu M2	OFF (domyślne) Od 1% do 50%	Ustawia procent całkowitego skoku, podczas którego M2, po punkcie spowalniania podczas otwierania, wykonuje ruch ze stałą zmniejszoną prędkością.  Przy wyłączonej funkcji brama nadal zmniejsza prędkość w pobliżu strefy przybliżania.
F42	Przestrzeń spowalniania przy zamykaniu M2	OFF (domyślne) Od 1% do 50%	Ustawia procent całkowitego skoku, podczas którego M2, po punkcie spowalniania podczas zamykania, wykonuje ruch ze stałą zmniejszoną prędkością.  Przy wyłączonej funkcji brama nadal zmniejsza prędkość w pobliżu strefy przybliżania.
F43	Strefa przybliżania w otwieraniu M2	Od 0,5% do 25,0% (Ust. domyślne 8,0%)	Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas otwierania M2.
F44	Strefa przybliżania w zamykaniu M2	Od 0,5% do 25,0% (Ust. domyślne 8,0%)	Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas zamykania M2.
F45	Redukcja prędkości	OFF (domyślne) Od 1% do 50%	Umożliwia zredukowanie minimalnego napięcia przykładanego do silnika.  Parametr jest dostępny tylko dla silników Stylo ME i Stylo RME.
F46	Liczba silników	2 (ust. domyślne) 1	Ustawienie liczby silników sterujących bramą.  Przy wartości 1 używanym silnikiem jest M2
F49	Komunikacja RSE	3 = CRP/CAME KEY (domyślnie) 6 = ModBus	Konfiguruje funkcję wykonywaną przez kartę podłączoną do złącza RSE.
F50	Zapisywanie danych	OFF ON (Wykonuje operację)	Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.  Funkcja jest wyświetlana tylko przy karcie pamięci wpiętej do gniazda na płycie elektronicznej.
F51	Odczyt danych	OFF ON (Wykonuje operację)	Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.  Funkcja jest wyświetlana tylko przy karcie pamięci wpiętej do gniazda na płycie elektronicznej.

F56	Adres CRP	od 1 do 254 (ust. domyślne 1)	Przypisuje unikalny kod identyfikacyjny (adres CRP) płycie elektronicznej.  Funkcja ta jest niezbędna w przypadku większej liczby napędów podłączonych do tej samej magistrali komunikacyjnej za pośrednictwem protokołu CRP.
F58	Konfiguracja konserwacji	OFF (domyślne) od 1 x100 do 500 x100	Ustawia liczbę manewrów, które napęd może wykonać przed wygenerowaniem powiadomienia o konieczności przeprowadzenia konserwacji.  Powiadomienie jest wyświetlane na wyświetlaczu jako napis [SEr] i sygnalizowane przez mignięcia 3 + 3 co godzinę przez urządzenie [Kontrolka otwartej bramy].
F63	Prędkość RSE	2 = 4800 b/s 3 = 9600 b/s 4 = 14 400 b/s 5 = 19 200 b/s 6 = 38 400 b/s (Ust. domyślne) 7 = 57 600 b/s 8 = 115 200 b/s	Ustawia prędkość komunikacji systemu połączenia zdalnego.
F65 F66	RIO ED T1 RIO ED T2	OFF (domyślne) P0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym. P7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania.	Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.  Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.
F67 F68	RIO PH T1 RIO PH T2	OFF (domyślne) P1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania. P3 = Zatrzymanie częściowe. Tylko z włączoną opcją [Zam. automatyczne]. P4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody. P13 = ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie	Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.  Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

F72	Funkcja wyłącznika krańcowego	OFF = Wyłączone 1 = Położenie krańcowe przy otwieraniu, położenie krańcowe przy zamykaniu 2 = Spowolnienie 3 = Położenie krańcowe przy otwieraniu, spowolnienie przy zamykaniu	Ustawia funkcjonowanie wejść dla wyłączników spowolnienia/wyłączników krańcowych. Funkcja pojawia się tylko dla silników, które przewidują jej użycie. Po zmianie funkcjonowania wejść spowalniania/położenia krańcowego konieczne jest ponowne przeprowadzenie kalibracji [Funkcja A3]
F73	Typ wejścia FC/FA	0 = NO (ust. domyślne) 1 = NC 2 = NC dla wejścia FA, NO dla wejścia FC	Ustawia typ wejść FC/FA Funkcja jest widoczna tylko w przypadku Ogólnego typu silnika lub F1024. Zob. funkcję [A1 Typ silnika]. Funkcja pojawia się wyłącznie wtedy, gdy włączona jest funkcja [F72 - Funkcja Wyłącznik Krańcowy].
F83	Usuń przeszkodę	OFF = Zmiana kierunku ruchu na przeszkodzie (Ust. domyślne) ON = Usuń przeszkodę	Przy włączonej funkcji, w przypadku wykrycia przez napęd przeszkody za pomocą AST control płyty elektronicznej lub za pomocą listwy krawędziowej, następuje zmiana kierunku ruchu skrzydła w celu uzyskania przestrzeni niezbędnej do uwolnienia przeszkody, a następnie skrzydło jest zatrzymywane.
U1	Nowy użytkownik	Pozwala na zarejestrowanie maksymalnie 250 użytkowników i przypisanie każdemu z nich jednej z dostępnych funkcji. Operacja może zostać wykonana za pośrednictwem nadajnika lub innego urządzenia magistralowego (na przykład: klawiatura, czytnik zbliżeniowy). Karta zarządzająca nadajnikami (AF) musi być wpięta do złącza. Informacje na temat procedury zapisywania zawarto w punkcie [Zapisywanie nowego użytkownika].	
U2	Usuń użytkownika	Pozwala na usunięcie jednego z zarejestrowanych użytkowników. Informacje na temat procedury usuwania zawarto w punkcie [Usuwanie zarejestrowanych użytkowników].	
U3	Usuń wszystkich	OFF (Anuluj operację) ON (Wykonuje operację)	Usuwa wszystkich zarejestrowanych użytkowników. Pojawia się napis CLr potwierdzający usunięcie.
U4	Dekodowanie radiowe	1 = Wszystkie dekodowania (Ust. domyślne) 2 = Kod zmienny 3 = TW Key Block	Pozwala na wybór rodzaju kodowania radiowego nadajników uprawnionych do sterowania napędem. Po wyborze rodzaju kodowania nadajników radiowych [kod zmienny] lub [TW key block], poprzednio zapisane nadajniki zostaną wykasowane.

U8	Self-Learning Rolling	OFF (domyślne) ON	Umożliwia zapisanie nowego nadajnika rolling code poprzez aktywację pozyskiwania z już zapamiętanego nadajnika rolling kod. Procedury zapisywania i pozyskiwania są objaśnione w instrukcji obsługi nadajnika.
A1	Rodzaj silnika	0 = Ogólny 1 = STYLO-ME 2 = STYLO-RME 3 = FTX 4 = FAST-70 5 = AXI 6 = A1824 7 = FERNI 8 = FERNI-V 9 = AXO 10 = A3024N/A5024N/F7024N 11 = FROG-A24 12 = FROG-A24E (ust. domyślne) 13 = ATS 14 = F1024 15 = F4024E 16 = F4024EP 17 = EM4024 18 = ATI30DGF/ATI50DGF	Służy do ustawiania rodzaju motoreduktora zamontowanego na M1 i M2.  Po wybraniu EM4024, M1 i M2 są sterowane w trybie sprzężonym i wykonują te same ruchy. Należy sprawdzić, czy w obu silnikach ustawiony jest ten sam kierunek otwierania i zamykania.
A2	Próba silnika	Przycisk > otwiera skrzydło M2 Przycisk < otwiera skrzydło M1	Kontroluje prawidłowy kierunek otwierania skrzydeł bramy. Przy włączonej funkcji, przycisk > otwiera skrzydło podłączone do M2, przycisk < otwiera skrzydło podłączone do M1. Ruch jest kontynuowany tak długo, jak długo przycisk jest wciśnięty lub do momentu dotarcia do ogranicznika. Po zwolnieniu przycisku ruch zatrzymuje się.  W przypadku typu silnika EM4024 [Funkcja A1 ustawiona na 17] naciśnięcie przycisku > lub < otwiera jednocześnie silniki podłączone do M1 i M2  Jeżeli skrzydło nie porusza się w prawidłowym kierunku, należy odwrócić fazy silnika.  Ruch skrzydeł będzie odbywał się ze zmniejszoną prędkością.
A3	Kalibracja ruchu	OFF (Anuluj operację) ON (Wykonuje operację)	Uruchamia funkcję samouczenia biegu.
A4	Resetowanie parametrów	OFF (Anuluj operację) ON (Wykonuje operację)	Przywraca ustawienia fabryczne z wyjątkiem: [użytkownicy], [ustawienia czasowe], [liczba silników], [rodzaj silnika], [adres CRP], [funkcja wejść wyłączników krańcowych], [prędkość RSE], [hasło] i ustawienia dotyczące kalibracji skoku.

A5	Liczniki manewrów	Tot = Manewry całkowite - Manewry wykonane od momentu zainstalowania napędu. PAr = Manewry częściowe - Manewry wykonane po ostatnim przeglądzie. 📖 Z parametru [Par], nacisnąć przycisk ENTER, aby wyzerować liczbę manewrów częściowych; pojawi się napis [CLr] potwierdzający usunięcie.	Pozwala wyświetlić liczbę manewrów wykonanych przez napęd, całkowitą lub częściową (po pracach konserwacyjnych). 📖 Liczba manewrów to wyświetlona liczba pomnożona przez 100. 📖 Centrala sterująca okresowo wykonuje automatyczne zapisywanie liczby manewrów. W przypadku nagłej awarii zasilania przywracana jest ostatnia zapisana wartość liczby manewrów.
A8	Moc silnika	Od 30% do 130% (Ust. domyślne 100%) 📖 Przy 100% maksymalny nacisk jest wartością domyślną dla ustawionego typu silnika. Zmniejszenie lub zwiększenie wartości procentowej zmniejsza lub zwiększa maksymalny nacisk.	Zmniejsza lub zwiększa maksymalny nacisk silników podłączonych do M1 i M2 podczas manewru. 📖 Zmniejszenie nacisku, powoduje zwiększenie czułości wykrywania przeszkód.
H1	Wersja FW	Umożliwia wyświetlenie wersji zainstalowanego oprogramowania układowego. Za pomocą strzałek < > można kolejno wyświetlać wersję płyty wyświetlacza i wersję płyty sterującej.	
H3	Aktywuj hasło	OFF (domyślne) ON	Pozwala na ustawienie 4-cyfrowego hasła. Hasło będzie wymagane przy każdorazowej próbie wejścia do menu głównego. Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło.
H4	Stan urządzeń BUS	b = Fotokomórki BUS b(1 ÷ 8).<x> d = Przełącznik BUS d(1 ÷ 8).<x> L = Lampa ostrzeg. BUS L1/L2.<x> i = Moduł I/O BUS i1/i2.<x>	Wskazuje status wszystkich urządzeń, które mogą zostać podłączone do magistrali BUS i zarządzane przez oprogramowanie układowe będące w użyciu. Stan urządzenia <x> II = Konflikt adresów o = Działające c = Działające z powiadomieniem o alarmie F = Urządzenie w stanie błędu - = Brak komunikacji lub nieobecne

Funkcje Fotokomórek BUS (b1÷b8)

b1	Fotokomórka magistralowa 1	OFF (domyślne)	Przypisuje jedną z funkcji do wejścia fotokomórek BUS.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy podłączona jest fotokomórka BUS.
b2	Fotokomórka magistralowa 2	C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki)	
b3	Fotokomórka magistralowa 3	C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki)	
b4	Fotokomórka magistralowa 4	C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatycznej]	
b5	Fotokomórka magistralowa 5	C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki)	
b6	Fotokomórka magistralowa 6	C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie	
b7	Fotokomórka magistralowa 7	C23 = Polecenie otwarcia	
b8	Fotokomórka magistralowa 8	C24 = Polecenie zamknięcia	

Funkcje Moduł I/O BUS 1 (b11) / Moduł I/O BUS 2 (b12)

Ścieżka dostępu: b11 / b12 > i1			
i1	Wejście I1	OFF (domyślne) C0 = Zatrzymuje napęd i wyklucza jego ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym.  Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte. r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2). r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2). C22 = Otwieranie częściowe C23 = Otwieranie C24 = Zamykanie C27 = Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. C28 = Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.	Przypisuje funkcję do wejścia 1 modułów I/O.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest moduł I/O BUS.

i2	Wejście I2	OFF (domyślne) C0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym.  Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte. r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2). r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2). C22 = Otwieranie częściowe C23 = Otwieranie C24 = Zamykanie C27 = Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. C28 = Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.	Przypisuje funkcję do wejścia 2 modułów I/O.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest moduł I/O BUS.
----	------------	--	--

o1	Wyjście kontrolki	0 = Kontrolka otwartej bramy - Sygnalizuje stan napędu [F10 - Kontr. otw. bramy]. 1 = Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru. 2 = Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [F25 - Czas pracy lampy oświetleniowej].	Przypisuje funkcję do wyjścia 1 modułów I/O.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.
----	-------------------	---	--

Ścieżka dostępu: b11 / b12 > o2

o2	Wyjście przekaźnika	0 = Polecenie użytkownika (domyślnie) - Wyjście jest sterowane przez polecenia użytkownika lub timery. 1 = AMF (Access Management Function) - Wyjście służy do sygnalizowania całkowitego otwarcia przejścia w trybie AMF. Wyjście pozostaje otwarte, gdy brama jest całkowicie otwarta i pozostaje zamknięte we wszystkich innych przypadkach.	Przypisuje funkcję do wyjścia 2 modułów I/O. Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.
-----------	----------------------------	--	--

Ścieżka dostępu: b11 / b12 > t2

t2	Czas wyjścia przekaźnikowego	0 = Bistabilny Włączony - od 1 do 180 sekund (Ust. domyślne 1)	Przypisuje czas do wyjścia 2 modułów I/O. Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest Moduł I/O BUS.
-----------	-------------------------------------	--	---

Funkcje Selektora kluczykowego BUS (b21÷b28)

b21	Przełącznik kluczykowy BUS 1	0 = Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. 1 = Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. 2 = Otwieranie 3 = Zamykanie 4 = Otwieranie częściowe 5 = Stop 7 = Przekaznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 8 = Przekaznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2	Przypisuje funkcję do wejścia Przełącznik kluczykowy BUS. Można ustawić różne funkcje w zależności od kierunku obrotu klucza. LEF = Klucz w lewo rIG = Klucz w prawo Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy Przełącznik kluczykowy BUS jest podłączony.
b22	Przełącznik kluczykowy BUS 2		
b23	Przełącznik kluczykowy BUS 3		
b24	Przełącznik kluczykowy BUS 4		
b25	Przełącznik kluczykowy BUS 5		
b26	Przełącznik kluczykowy BUS 6		
b27	Przełącznik kluczykowy BUS 7		
b28	Przełącznik kluczykowy BUS 8		

Funkcje Lampy ostrzegawczej BUS (b40)**Ścieżka dostępu: b40 > L1**

L1	Kolor czasu automatycznego zamykania	OFF 1 = Biały 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony (Domyślny)	Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w czasie zamykania automatycznego. Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.
-----------	---	---	--

Ścieżka dostępu: b40 > L2

L2	Kolor podczas otwierania	1 = Biały 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony (Domyślny) 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony	Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas otwierania szlabanu.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.
----	--------------------------	---	--

Ścieżka dostępu: b40 > L3

L3	Kolor podczas zamykania	1 = Biały 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony (Domyślny) 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony	Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas zamykania wykonywanego przez napęd.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.
----	-------------------------	---	---

Ścieżka dostępu: b40 > L4

L4	Kolor migania wstępnego	1 = Biały (Ust. domyślne) 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony	Na lampie ostrzegawczej BUS ustawia kolor migania poprzedzającego manewry zamykania i otwierania (migania wstępnego).  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.
----	-------------------------	--	---

Ścieżka dostępu: b40 > L5

L5	Sygnalizuje błędy	OFF (domyślne) 1 = Biały 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony	Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w przypadku sygnalizacji błędu.  Sygnalizacja włącza się po wysłaniu polecenia ruchu.  Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.
----	-------------------	--	---

b43	Sygnalizacja przeglądu	OFF (domyślne) 1 = Biały 2 = Żółta 3 = Pomarańczowy 4 = Czerwony 5 = Fioletowy 6 = Granatowy 7 = Niebieski 8 = Zielony	Ustawia kolor migania aktywowanych urządzeń BUS (lamp ostrzegawczych i selektorów) w przypadku konieczności przeprowadzenia przeglądu. Przy włączonej funkcji urządzenia te będą sygnalizować konieczność przeprowadzenia przeglądu przy każdym rozpoczęciu manewru.  Należy skonfigurować konserwację i ustawić liczbę manewrów. Patrz funkcja [F58 - Konfiguracja konserwacji].  Funkcja jest wyświetlana tylko w obecności podłączonych lampy ostrzegawczej BUS lub selektora BUS.
-----	------------------------	--	---

Zapisywanie nowego użytkownika

Nacisnąć przycisk **ENTER**, aby przejść do trybu programowania.

① Zaloguj się do: **U1** - Nowy użytkownik. Nacisnąć **ENTER**, aby potwierdzić.

② Wybrać funkcję, jaką zamierza się przypisać użytkownikowi, spośród:

1 = Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie.

2 = Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.

3 = Otwieranie

4 = otwieranie dla pieszych / częściowe

6 = Przekaznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaznikowe) modułu I/O BUS 1

7 = Przekaznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaznikowe) modułu I/O BUS 2

Nacisnąć **ENTER**, aby potwierdzić.

Wolna pozycja w pamięci jest wyświetlana w sposób przerywany przez maksymalnie 10 sekund. W tej fazie należy wysłać kod z urządzenia sterującego.

Powtórzyć procedurę, aby wprowadzić innych użytkowników.

Nacisnąć **ENTER**, aby potwierdzić.

③ Na wyświetlaczu pojawi się pierwsza pozycja wolna do zapisu.

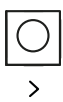
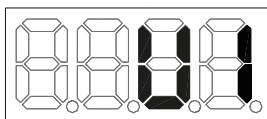
📖 **Wolne pozycje można łatwo rozpoznać, ponieważ są wyświetlane za pomocą migających cyfr.**

④ W ciągu 10 sekund wysłać kod z selektora (transpondera lub klawiatury) lub za pomocą przycisku nadajnika. Pojawi się napis [Sto] potwierdzający przeprowadzone wczytywanie.

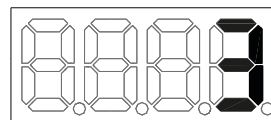
📖 **Karta zarządzająca urządzeniami sterującymi (AF) musi być włożona do gniazda.**

Powtórzyć procedurę, aby wprowadzić innych użytkowników.

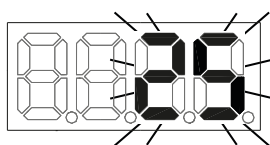
1



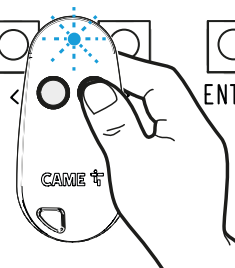
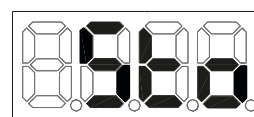
2



3



4



Usuwanie zarejestrowanych użytkowników

Nacisnąć przycisk **ENTER**, aby przejść do trybu programowania.

① Wybrać: **U2** - Usuwanie pojedynczego użytkownika. Nacisnąć **ENTER**, aby potwierdzić.

② Wybrać **ON** przy użyciu strzałek i nacisnąć **ENTER**, aby rozpocząć procedurę usuwania użytkownika.

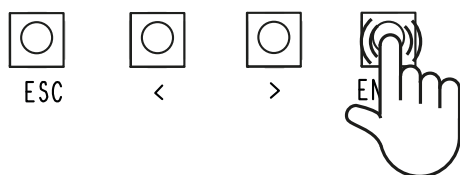
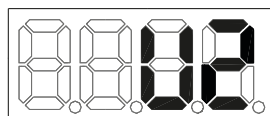
③ Za pomocą strzałek wybrać numer powiązany z użytkownikiem, którego chce się usunąć i nacisnąć przycisk **ENTER**, aby potwierdzić.

📖 Alternatywnie można uruchomić urządzenie sterujące przypisane do użytkownika, którego chce się usunąć.

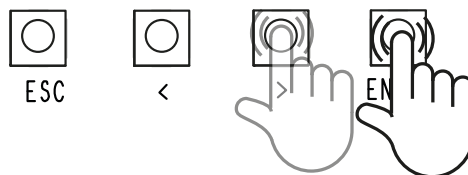
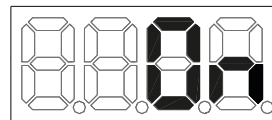
④ Pojawia się napis CLr potwierdzający usunięcie.

Powtórzyć procedurę, aby usunąć innych użytkowników.

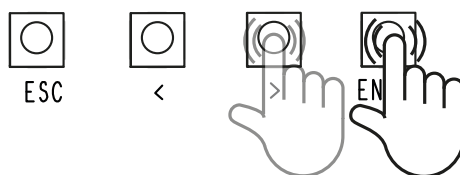
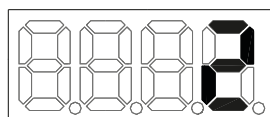
①



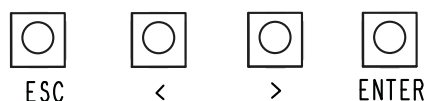
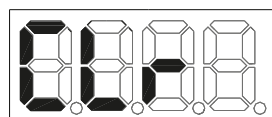
②



③



④



Utrata hasła

Jeśli hasło zostanie utracone, centralę należy zresetować do wartości fabrycznych. Zobacz [Ustawienia fabryczne].

Ustawienia fabryczne

Możliwe jest przywrócenie danych płyty elektronicznej do wartości fabrycznych poprzez wykonanie poniższych operacji.

Odłączyć zasilanie płyty sterującej i poczekać, aż zostanie ona rzeczywiście wyłączona.

Przytrzymując wciśnięte przyciski < > ponownie podłączyć napięcie do płyty.

Przytrzymywać dalej wciśnięte przyciski < > aż do pojawienia się na wyświetlaczu [ON/OFF].

Wybrać [ON].

Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

📖 Podczas resetowania płyty sterującej wszyscy zapisani użytkownicy i dane kalibracji zostają usunięte.

Eksportowanie/importowanie danych

Można zapisać dane dotyczące użytkowników oraz konfiguracji systemu na karcie MEMORY ROLL.

Zapisane dane mogą zostać ponownie użyte w innej płycie sterującej tego samego rodzaju, aby skopiować tę samą konfigurację.

⚠ Przed wpięciem lub wypięciem karty MEMORY ROLL KONIECZNE jest ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO.

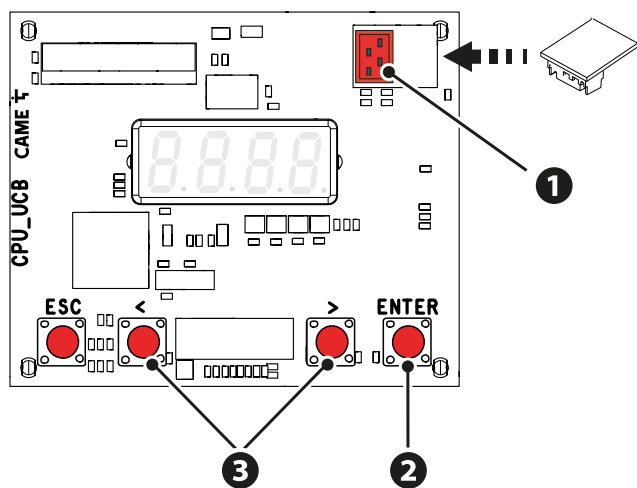
- 1 Wpiąć kartę MEMORY ROLL do odpowiedniego złącza na płycie elektronicznej.
- 2 Nacisnąć przycisk Enter, aby uzyskać dostęp do funkcji programowania.
- 3 Korzystać ze strzałek, aby wybrać żądaną funkcję.

📖 Funkcje są wyświetlane tylko w przypadku wprowadzenia karty MEMORY ROLL

F50	Zapisywanie danych Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.
------------	--

F51	Odczyt danych Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.
------------	--

📖 Po zakończeniu operacji zapisywania i ładowania danych, można usunąć kartę MEMORY ROLL.



LEGENDA POWIADOMIEŃ NA WYŚWIETLACZU

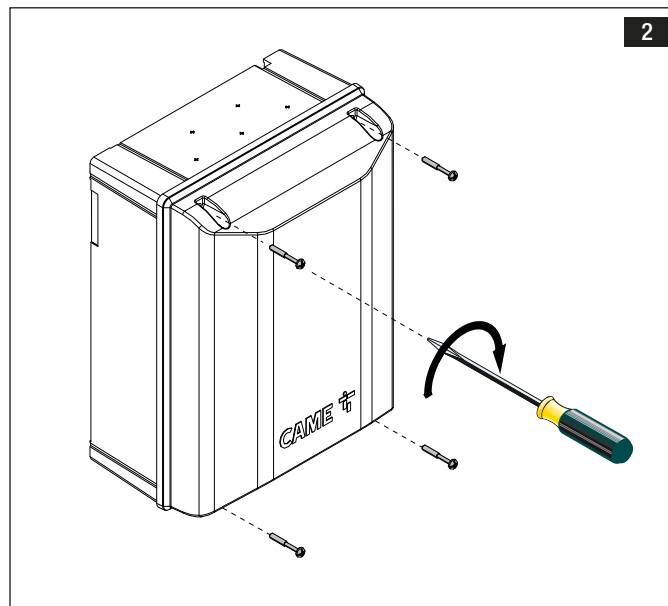
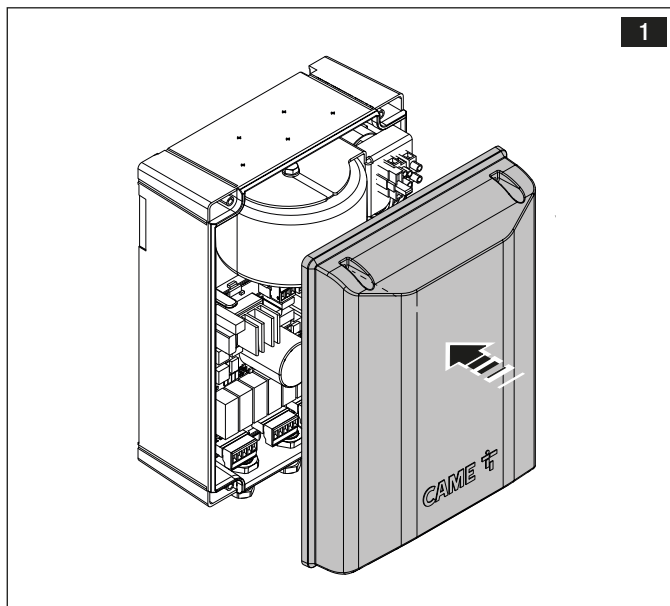
C<n>	Zabezpieczenie przewodowe aktywne  Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [F2 - Wejście CX] [F3 - Wejście CY].
r7	Zabezpieczenie R7 (listwa krawędziowa) włączone
r8	Zabezpieczenie R8 (listwa krawędziowa) włączone
2r7	Zabezpieczenie R7 (para listew krawędziowych) włączone
2r8	Zabezpieczenie R8 (para listew krawędziowych) włączone
c<n>	Zabezpieczenie fotokomórek BUS włączone  Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [Fotokomórka BUS].
c23	Polecenie Otwieranie aktywne dla fotokomórek BUS
c24	Polecenie Zamykanie aktywne dla fotokomórek BUS
C0	Całkowite zatrzymanie aktywne
P<n>	Zabezpieczenie RIO aktywne  Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [RIO ED T1 - RIO ED T2] i [RIO PH T1 - RIO PH T2]
A3 (przesuwa się)	Przeprowadzić kalibrację skoku
A1 (przesuwa się)	Wybrać typ silnika
SEr	Przeprowadzić konserwację
OP.	Przejsieć całkowicie otwarte
CL.	Przejsieć całkowicie zamknięte

Komunikaty błędu

E1	Błąd kalibracji silnika M1
E2	Błąd kalibracji silnika M2  Przy silniku EM4024, E2 oznacza błąd kalibracji na M1 lub M2.
E3	Błąd sygnału enkodera nie został wykryty
E4	Błąd - nieudany test serwisowy
E7	Błąd czasu pracy
E9	Kolejne przeszkody wykryte podczas zamykania
E10	Kolejne przeszkody wykryte podczas otwierania
E11	Błąd maks. liczba przeszkód
E12	Brak lub niewystarczające napięcie zasilania silnika
E13	Błąd na wejściach wyłączników krańcowych lub oba wyłączniki krańcowe otwarte
E15	Błąd – pilot niekompatybilny
E17	Błąd komunikacji systemu bezprzewodowego
E18	Błąd – system bezprzewodowy nieskonfigurowany
E24	Błąd komunikacji lub usterka urządzenia zabezpieczającego BUS Podczas manewru: błąd komunikacji lub usterka urządzenia zabezpieczającego BUS
E25	Błąd ustawienia adresu na urządzeniach BUS

OPERACJE KOŃCOWE

 Przed zamknięciem pokrywy sprawdzić, czy wejście kabli jest uszczelnione, aby nie dopuścić do przedostawania się owadów i powstawania wilgoci.



PRZYKLEIĆ TUTAJ ETYKIETĘ
PRODUKTU ZNAJDUJĄCĄ SIĘ W
OPAKOWANIU

CAME 

CAME.COM

CAME S.P.A.

Via Martiri Della Libertà, 15

31030 Dosson di Casier

Treviso – Włochy

Tel. (+39) 0422 4940

Faks (+39) 0422 4941

info@came.com - www.came.com